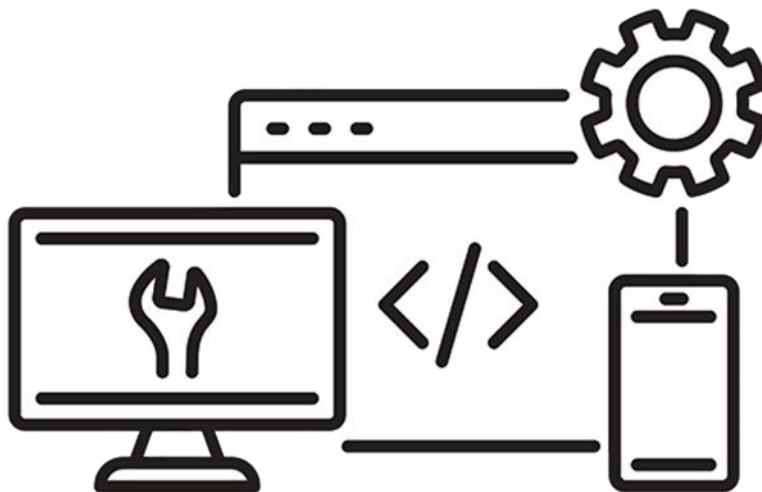




Hydronix-Feuchtesensor

Konfigurations- und Kalibrierungshandbuch



Bestellnummer:	HD0679de
Version:	1.11.0
Änderungsdatum:	Februar 2026

Copyright

Die in diesem Dokument enthaltenen Informationen und das beschriebene Produkt dürfen weder ganz noch in Teilen in materieller Form adaptiert oder reproduziert werden, sofern keine schriftliche Genehmigung von Hydronix Limited (im Weiteren als Hydronix bezeichnet) vorliegt.

© 2026

Hydronix Limited
Units 11-12, Henley Business Park
Pirbright Road, Normandy
Guildford
Surrey
GU3 2DX, UK
Vereinigtes Königreich

Firmennummer: 01609365 | Umsatzsteuernummer: GB384155148

Alle Rechte vorbehalten

VERANTWORTLICHKEIT DES KUNDEN

Ein Kunde, der das in dieser Dokumentation beschriebene Produkt verbaut, akzeptiert, dass es sich bei dem Produkt um ein programmierbares elektronisches System mit inhärenter Komplexität handelt, das möglicherweise nicht vollständig fehlerfrei ist. Deshalb übernimmt der Kunde die Verantwortung für eine ordnungsgemäße Installation, Inbetriebnahme, Bedienung und Wartung durch kompetente und angemessen geschulte Personen sowie die Einhaltung aller sicherheitsrelevanten Vorsichtsmaßnahmen – ob explizit beschrieben oder nach billigem Ermessen vorzunehmen – und einen gründlichen Test der Funktion des Produkts im jeweiligen Einsatzbereich.

FEHLER IN DER DOKUMENTATION

Das in dieser Dokumentation beschriebene Produkt wird kontinuierlich weiterentwickelt und verbessert. Alle Informationen technischer Natur und insbesondere die Einzelheiten zum Produkt und dessen Benutzung – inklusive der in dieser Dokumentation enthaltenen Informationen und Einzelheiten – werden von Hydronix nach bestem Wissen und Gewissen bereitgestellt.

Hydronix begrüßt Kommentare und Vorschläge zum Produkt und zu dieser Dokumentation.

RECHTSVERMERKE

Hydronix, Hydro-Probe, Hydro-Mix, Hydro-Skid, Hydro-View und Hydro-Control sind eingetragene Marken von Hydronix Limited.

KUNDEN-FEEDBACK

Hydronix ist ständig bestrebt, nicht nur seine Produkte, sondern auch die Dienstleistungen, die wir unseren Kunden anbieten, zu verbessern. Wenn Sie Vorschläge haben, wie wir dies erzielen können, oder wenn Sie uns hilfreiches Feedback geben möchten, dann füllen Sie bitte unser kurzes Formular unter www.hydronix.com/contact/hydronix_feedback.php aus.

Wenn Ihr Feedback sich auf ein Atex-zertifiziertes Produkt oder eine damit verbundene Dienstleistung bezieht, wäre es sehr hilfreich, wenn Sie uns Ihre Kontaktdaten und wenn möglich die Modell- und Seriennummer des Produkts mitteilen würden. Dadurch können wir Sie mit allen relevanten Sicherheitshinweisen kontaktieren, falls dies erforderlich sein sollte. Sie müssen Ihre Kontaktdaten jedoch nicht hinterlassen, und alle Informationen werden vertraulich behandelt.

Hydronix-Niederlassungen

VK-Zentrale

Adresse: Units 11-12 Henley Business Park
Pirbright Road
Normandy
Surrey
GU3 2DX

Tel.: +44 1483 468900

E-Mail: support@hydronix.com
sales@hydronix.com

Website: www.hydronix.com

Nordamerikanische Niederlassung

Zuständig für Nord- und Südamerika, USA, Spanien und Portugal

Adresse: 692 West Conway Road
Suite 24, Harbor Springs
MI 47940
USA

Tel.: +1 888 887 4884 (gebührenfrei)
+1 231 439 5000

Fax: +1 888 887 4822 (gebührenfrei)
+1 231 439 5001

Europa-Niederlassung

Zuständig für Mitteleuropa, Russland und Südafrika

Tel.: +49 2563 4858
Fax: +49 2563 5016

Französische Niederlassung

Tel.: +33 652 04 89 04

Änderungshistorie

Versionsnummer	Dat.	Beschreibung der Änderungen
1.0.0	Feb 2015	Erste Version
1.1.0	Juli 2015	Abschnitt „Multimode-Kalibrierung“ hinzugefügt
1.2.0	Oktober 2015	Kalibrierungsverfahren eines Mischer-Sensors
1.3.0	Mai 2016	Alarmmoduseinstellungen hinzugefügt
1.3.1	August 2016	Kleine Aktualisierung
1.4.0	September 2016	Umgang mit Kalibriermaterial aktualisiert. Brixkalibrierung korrigiert
1.5.0	April 2017	Temperaturskalierung des Ausgangs für HMHT aktualisiert
1.6.0	Dezember 2017	Kleine Aktualisierung
1.7.0	Juni 2021	Einschließl Filter hinzugefügt. Sekundärprotokoll hinzugefügt.
1.8.0	Februar 2023	Hydro-Probe BX und CA Moisture Probe hinzugefügt
1.9.0	September 2024	Informationen zur Reinigung der Keramikoberfläche im Abschnitt „Diagnose“ hinzugefügt. Erklärung zur Messmodus-Auswahl. Informationen zum Parameter ‚Filterstartwert‘ hinzugefügt. Beschreibung des Kalibrierungsverfahrens überarbeitet. Kleinere Formatänderungen
1.10.0	November 2024	Klärung von Informationen zur Signalfilterung (basierend auf HS0102 Firmware Version 3.2.0).
1.11.0	Februar 2026	Abschnitt 1.1 „Bestimmungsgemäße Verwendung“ wurde hinzugefügt.

Inhalt

Kapitel 1 Einführung	11
1 Einführung	11
Kapitel 2 Konfiguration	15
1 Konfigurieren des Sensors	15
2 Einrichten des Analogausgangs	15
3 Einrichten von Digitaleingängen und -ausgang	17
4 Mittelwertbildungsparameter	20
5 Filterung	20
6 Typische Feuchtekurve eines Hydronix-Feuchtesensors in fließendem Material	22
7 Filtern des Signals in einer Mischeranwendung	24
8 Messmodi	26
9 Ausgeben der Sensordaten	28
10 Sekundärprotokoll	30
Kapitel 3 Sensorintegration und Materialkalibrierung	31
1 Sensorintegration	31
2 Einführung in die Materialkalibrierung	31
3 SSD-Koeffizient und SSD-Feuchtegehalt	33
4 Speichern der Kalibrierdaten	33
5 Kalibrierverfahren für fließendes Material (linear)	35
6 Lineare Kalibrierung	37
7 Kalibrierung mittels quadratischer Gleichung	38
8 Kalibrieren eines Sensors in einem Mischer	39
9 Brixkalibrierung	41
Kapitel 4 Best Practices	43
1 Allgemeine Hinweise	43
Kapitel 5 Sensordiagnose	45
1 Sensordiagnose	45
Kapitel 6 Häufige Fragen	51
Anhang A Querverweise auf andere Dokumente	53
1 Querverweise auf andere Dokumente	53

Abbildungsverzeichnis

Abbildung 1: Sensor anschließen (Schema).....	13
Abbildung 2: Anleitung zum Einrichten der Ausgangsvariablen	15
Abbildung 3: „Rohwert, unskaliert“-Feuchtekurve in fließendem Material	23
Abbildung 4: Gefiltertes Signal.....	23
Abbildung 5: Typische Feuchtekurve.....	24
Abbildung 6: Kurve mit dem Rohsignal des Mischzyklus	25
Abbildung 7: Filtern des „Rohwert, unskaliert“-Signals (1)	25
Abbildung 8: Rohsignal filtern (2).....	26
Abbildung 9: Beziehung der „Unskaliert“-Werte zur Feuchte	27
Abbildung 10: Datenanordnung im Sensor.....	28
Abbildung 11: Kein Ausgang ausgewählt	29
Abbildung 12: Älterer Ausgang ausgewählt.....	29
Abbildung 13: Kalibrierungen für drei unterschiedliche Materialien.....	32
Abbildung 14: Typische Kalibrierergebnisse.....	32
Abbildung 15: Kalibrierung im Sensor.....	34
Abbildung 16: Kalibrierung im Steuersystem	34
Abbildung 17: Beispiel für gute Materialkalibrierung.....	37
Abbildung 18: Beispiele für mangelhafte Kalibrierpunkte	38
Abbildung 19: Beispiel für eine gute Kalibrierung auf Basis der quadratischen Gleichung	39
Abbildung 20: Beispiel für eine mangelhafte Kalibrierung auf Basis der quadratischen Gleichung	39
Abbildung 21: Beispiel für eine gute Brixkalibrierung	42
Abbildung 22: Beispiel für eine mangelhafte Brixkalibrierung.....	42

1 Einführung

Dieses Konfigurations- und Kalibrierungshandbuch gilt nur für die folgenden Hydronix-Sensoren:

Hydro-Probe	(Modellnummer ab HP04)
Hydro-Probe XT	(Modellnummer ab HPXT02)
Hydro-Probe Orbiter	(Modellnummer ab ORB3)
Hydro-Probe SE	(Modellnummer ab SE03)
Hydro-Mix	(Modellnummer ab HM08)
Hydro-Mix HT	(Modellnummer ab HMHT01)
Hydro-Mix XT	(Modellnummer ab HMXT01)
Hydro-Probe BX	(Modellnummer ab HPBX01)
CA Moisture Probe	(Modellnummer CA0022)

Bedienungsanleitungen für andere Modellnummern sind unter www.hydronix.com verfügbar.



Mikrowellen-Feuchtesensoren von Hydronix nutzen Hochgeschwindigkeitsfilter und verwenden moderne Messtechniken. Sie liefern ein Signal, das sich linear mit der im Material gemessenen Feuchte verändert. Der Sensor muss im Materialfluss montiert werden und gibt dann die Feuchteänderung im Material online aus.

Typische Anwendungsbereiche sind Feuchtemessungen in Sand, Zuschlagstoffen, Beton, Biomasse, Korn, Tierfutter und landwirtschaftlichem Material.

Die Sensoren wurden für den Einsatz in vielfältigen Anwendungen entwickelt und erlauben den Materialfluss über den Sensor. Nachstehend sind einige typische Anwendungsbereiche aufgeführt.

- Bunker/Trichter/Silos
- Förderer
- Schüttelzuführer
- Mischer

Der Sensor hat zwei vollständig konfigurierbare Analogausgänge, die intern kalibriert werden können, damit die direkten Feuchtesignale mit dem verwendeten Steuersystem kompatibel sind.

Es sind zwei Digitaleingänge verfügbar, mit denen die interne Mittelwertbildung gesteuert werden kann. So können anhand der 25 pro Sekunde erhobenen Messwerte Änderungen im Feuchtegehalt schnell erkannt und bei der Mittelwertbildung berücksichtigt werden. Dies erleichtert die Nutzung im Steuersystem.

Einer der Digitaleingänge kann so konfiguriert werden, dass er bei einem niedrigen oder hohen Messwert ein Alarmsignal als Digitalausgabe bereitstellt. So kann ein Alarm wegen hohem Feuchtegehalt ausgegeben oder alternativ dem Bediener signalisiert werden, dass ein Lagerbehälter aufgefüllt werden muss.

Hydronix-Sensoren werden aus Materialien hergestellt, die auch unter schwierigsten Bedingungen für einen langjährigen zuverlässigen Betrieb sorgen. Jedoch gilt wie bei anderen empfindlichen elektronischen Geräten, dass der Sensor keinen unnötigen Schockeinwirkungen ausgesetzt werden darf. Das gilt insbesondere für die Keramikstirnplatte, die zwar extrem widerstandsfähig gegenüber Verschleiß, zugleich aber auch spröde ist und bei direkter Schlageinwirkung beschädigt werden kann.

VORSICHT – NICHT AUF DIE KERAMIK SCHLAGEN



Außerdem ist darauf zu achten, dass der Sensor sachgemäß installiert wird, damit eine für das jeweilige Material korrekte Messung erfolgen kann. Der Sensor muss so montiert werden, dass sich die Keramikstirnplatte vollständig im Hauptfluss des Materials befinden. Der Sensor darf nicht in stehendem Material oder an Stellen montiert werden, an denen sich Material auf dem Sensor ablagern kann.

Alle Hydronix-Sensoren sind werkseitig kalibriert, melden also in Luft den Wert 0 und in Wasser den Wert 100. Diese Kalibrierung wird als unskalierter Messwert bezeichnet und dient als Basiswert, der beim Kalibrieren eines Sensors für das zu messende Material herangezogen wird. Da dies einer Normalisierung für jeden Sensor gleichkommt, muss die Materialkalibrierung nach dem Austausch eines Sensors nicht wiederholt werden.

Nach dem Einbau muss der Sensor für das Material kalibriert werden (für weitere Informationen siehe Kapitel 3). Für diese Kalibrierung des Sensors stehen zwei Methoden zur Verfügung:

- *Kalibrierung im Sensor:* Der Sensor wird intern kalibriert und gibt den wahren Feuchtwert aus.
- *Kalibrierung im Steuersystem:* Der Sensor gibt einen unskalierten Messwert aus, der sich proportional zur Feuchte verhält. Mit Hilfe der Kalibrierdaten im Steuersystem wird dieser Wert dann in den wahren Feuchtwert umgewandelt

1.1 Bestimmungsgemäße Verwendung

Hydronix-Geräte sind nicht für Handelsmessungen vorgesehen. Sie dürfen ausschließlich zur Prozesssteuerung und industriellen Überwachung verwendet werden.

2 Messverfahren

Der Sensor verwendet die einzigartige digitale Mikrowellentechnik von Hydronix, die im Vergleich zu Analogverfahren präziser arbeitet. Diese Technik erleichtert die Auswahl der Messmodi (nicht für alle Sensoren verfügbar, die technischen Daten sind der Installationsanleitung der Sensoren zu entnehmen). Der Standardmodus ist Modus F, der für die meisten Materialien, insbesondere aber Sand und Zuschlagstoffe, geeignet ist. Weitere Informationen zur Auswahl des geeigneten Modus erhalten Sie von Hydronix: support@Hydronix.com.

3 Sensoranschluss und -konfiguration

Der Feuchtesensor kann über eine serielle Digitalverbindung mit einem PC, auf dem die Software Hydro-Com für Sensorkonfiguration und -kalibrierung ausgeführt wird, konfiguriert werden. Für die Kommunikation mit einem PC stellt Hydronix RS232-485-Wandler oder ein USB-Schnittstellenmodul bereit (siehe Bedienungsanleitung HD0303).

Hinweis: Alle Verweise auf Hydro-Com in dieser Bedienungsanleitung beziehen sich auf eine Softwareversion ab 2.0.0. Der Sensor kann mit älteren Versionen von Hydro-Com konfiguriert werden, dann sind jedoch einige Funktionen nicht verfügbar. Weitere Informationen finden Sie in der einschlägigen Hydro-Com-Bedienungsanleitung.

Es gibt zwei Grundkonfigurationen für den Anschluss des Sensors an eine Chargensteuerung:

- Analogausgang: DC-Ausgang, der wie folgt konfiguriert werden kann:
 - 4–20 mA
 - 0–20 mA
 - Ausgangssignal mit 0–10 V kann über den 500-Ohm-Widerstand erreicht werden, der mit dem Sensorkabel geliefert wird.
- Digital: Eine serielle RS485-Schnittstelle ermöglicht den direkten Austausch von Daten und Steuerinformationen zwischen Sensor und Anlagensteuerung. USB- und Ethernet-Adapter sind optional erhältlich.

Der Sensor kann so konfiguriert werden, dass ein lineares Ausgangssignal (0–100 unskaliert) zur Verfügung steht, wobei die Materialkalibrierung im Steuersystem erfolgt. Andererseits ist es auch möglich, den Sensor intern so zu kalibrieren, dass ein tatsächlicher Feuchtwert ausgegeben wird.

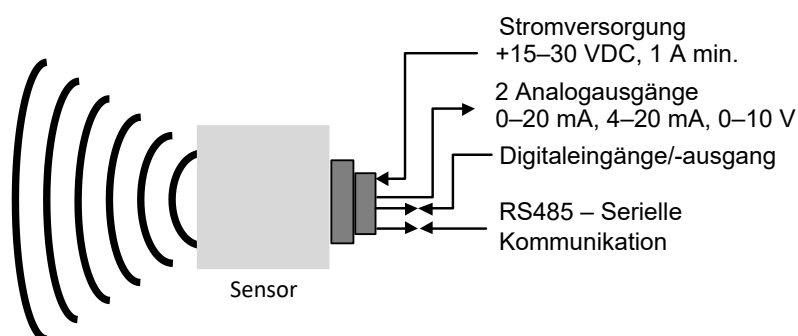


Abbildung 1: Sensor anschließen (Schema)

1 Konfigurieren des Sensors

Der Mikrowellen-Feuchtesensor von Hydronix besitzt eine Reihe interner Parameter, mit denen der Sensor für eine bestimmte Anwendung optimiert werden kann. Diese Einstellungen können mit der Software Hydro-Com angezeigt und geändert werden. Informationen zu diesen Einstellungen finden Sie in der Hydro-Com-Bedienungsanleitung (HD0682).

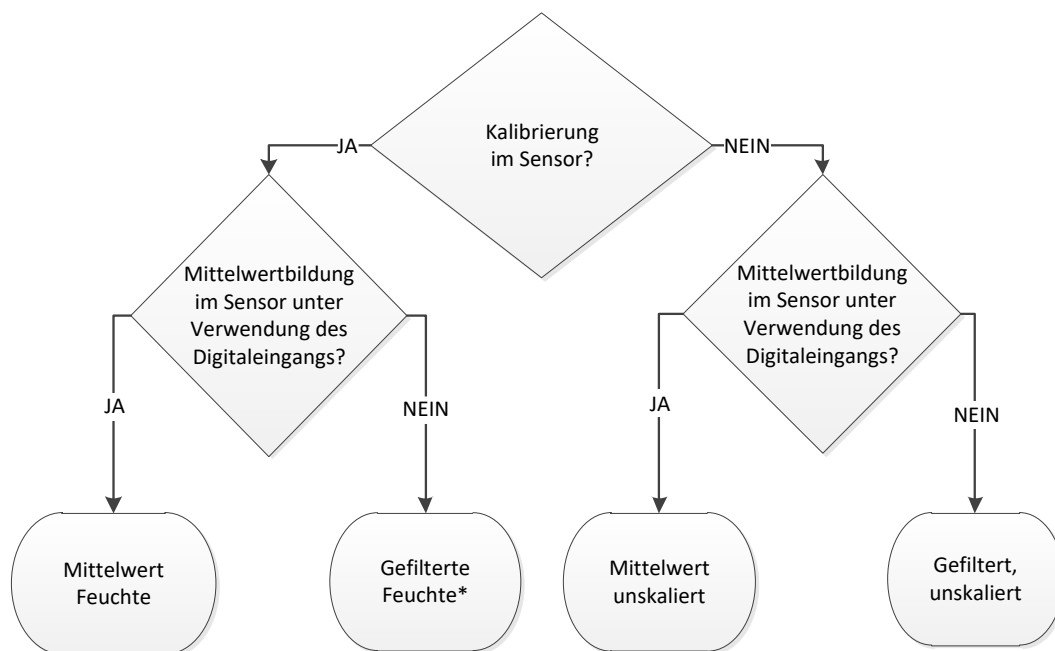
Die Software Hydro-Com und die Hydro-Com-Bedienungsanleitung sind unter www.hydronix.com als kostenlose Downloads verfügbar.

Alle Hydronix-Sensoren arbeiten nach dem gleichen Prinzip und verwenden die gleichen Konfigurationsparameter. Allerdings werden nicht alle Funktionen in allen Sensoreinsatzbereichen genutzt. (Mittelwertparameter werden z. B. üblicherweise im Chargenbetrieb genutzt.)

2 Einrichten des Analogausgangs

Der Arbeitsbereich der beiden Stromschleifenausgänge kann den angeschlossenen Geräten entsprechend konfiguriert werden. So kann eine SPS z. B. 4–20 mA oder 0–10 VDC benötigen. Die Ausgänge können außerdem zur Darstellung der Messwerte des Sensors (z. B. Feuchte oder Temperatur) konfiguriert werden.

Abbildung 2 kann zur Auswahl der richtigen Analogausgangsvariablen für ein gegebenes System herangezogen werden.



* In diesem Fall empfiehlt sich die Mittelwertbildung im Steuersystem

Abbildung 2: Anleitung zum Einrichten der Ausgangsvariablen

2.1 Ausgangstyp

Definiert den Typ der Analogausgänge. Verfügbar sind drei Optionen:

- 0–20 mA: Dies ist die Werkseinstellung. Durch Hinzufügen eines externen 500-Ohm-Präzisionswiderstands erfolgt eine Wandlung der 0–20 mA in 0–10 VDC.
- 4–20 mA

2.2 Ausgangsvariablen 1 und 2

Sie definieren, welche Sensormesswerte der Analogausgang ausgibt. Verfügbar sind 10 Optionen.

2.2.1 Rohwert, unskaliert

Dies ist der ungefilterte und unskalierte Rohwert. Ein unskalierter Rohwert von 0 bezieht sich auf den Messwert in Luft, 100 bezieht sich auf den Messwert in Wasser. Da dieser Variablen kein Filter zugewiesen wird, sollte sie nicht für die Prozesssteuerung verwendet werden. Dieser Ausgang kann im Rahmen der Installation des Sensors zur Protokollierung verwendet werden.

2.2.2 Rohwert, unskaliert 2

Wenn aktiviert, wird der für den Sensor konfigurierte alternative Messmodus ausgegeben (Kapitel 2, Abschnitt 8 enthält weitere Informationen zu alternativen Messmodi). Filter werden nicht zugewiesen.

Hinweis: Dieser Modus ist nicht für alle Sensoren verfügbar (weitere Informationen enthalten die technischen Daten in der einschlägigen Installationsanleitung).

2.2.3 Gefiltert, unskaliert

„Gefiltert, unskaliert“ repräsentiert einen Messwert, der sich proportional zur Feuchte verhält und die Werte 0 bis 100 annehmen kann. Ein unskalierter Wert von 0 ist der Messwert in Luft, 100 der Messwert in Wasser.

2.2.4 Gefiltert, unskal 2

Dieser gefilterte und unskalierte Messwert verwendet den zweiten, im Sensor konfigurierten Messmodus.

Hinweis: Dieser Modus ist nicht in allen Sensoren verfügbar. Weitere Informationen enthalten die technischen Daten in der einschlägigen Installationsanleitung.

2.2.5 Mittelw., unskal

Dies ist die „Rohwert, unskaliert“-Variable, die mit den Parametern für die Mittelwertbildung verarbeitet wird. Um einen Durchschnittswert zu erhalten, muss der Digitaleingang für „Mittelwert/Halten“ konfiguriert werden. Wenn dieser Digitaleingang aktiviert ist, werden die „Rohwert, unskaliert“-Messwerte gemittelt. Ist der Digitaleingang auf „Low“ geschaltet, wird dieser Mittelwert konstant gehalten.

2.2.6 Gefilt. Feuchte %

Der „Gefilt. Feuchte %“-Wert wird mit dem „Gefiltert, unskaliert“-Wert unter Verwendung der Koeffizienten A, B, C und SSD skaliert.

$$\text{Gefilterte Feuchte \%} = A \times (F.U/S.)^2 + B \times (F.U/S.) + C - \text{SSD}$$

Diese Koeffizienten stammen ausschließlich aus einer Materialkalibrierung, sodass die Genauigkeit des Feuchtwerts von der Präzision der Kalibrierung abhängt.

Der Koeffizient SSD bezeichnet den Wasserabsorptionswert des verwendeten Materials und ermöglicht eine Darstellung des angezeigten Feuchteprozentwerts als SSD-Wert (freies Wasser).

2.2.7 Rohfeuchte %

Dies ist die „Rohfeuchte %“-Variable vor jeglicher Filterung oder Mittelwertbildung. Da kein Filter zugewiesen wird, sollte dieser Wert nicht für die Prozesssteuerung verwendet werden.

2.2.8 Durchschnittliche Feuchte %

Dies ist die „Rohfeuchte %“-Variable, die mit den Mittelwertbildungsparametern für die Chargen-Mittelwertbildung verarbeitet wird. Um einen Durchschnittswert zu erhalten, muss der Digitaleingang für „Mittelwert/Halten“ konfiguriert werden. Ist der Digitaleingang auf „High“ geschaltet, werden die Werte der Rohfeuchte gemittelt. Ist der Digitaleingang auf „Low“ geschaltet, wird der Mittelwert konstant gehalten.

2.2.9 Brix

Dieser Sensor kann kalibriert werden, damit er sich proportional zum Brixgehalt eines Materials verhält. In solchen Fällen muss der Sensor für das zu messende Material kalibriert werden. Für die Kalibrierung muss die Beziehung zwischen den unskalierten Messwerten des Sensors und den entsprechenden Brixwerten des Materials definiert werden.

Hinweis: Dieser Ausgang ist nicht in allen Sensoren verfügbar. Weitere Informationen enthalten die technischen Daten in der einschlägigen Installationsanleitung.

2.2.10 Temperatur

Für alle Sensoren mit Ausnahme des Hydro-Mix HT (HMHT) ist die Temperaturskalierung des Analogausgangs fest – der Nullwert (0 oder 4 mA) entspricht 0 °C und der Maximalwert (20 mA) entspricht 100 °C.

Der Sensor Hydro-Mix HT (HMHT) hat einen festen Ausgang von 0–150 °C – der Nullwert (0 oder 4 mA) entspricht 0 °C und der Maximalwert (20 mA) entspricht 150 °C (nur für Firmware-Versionen HS0102 v1.07 und höher gültig).

2.3 Niedrig % und Hoch %

Diese beiden Werte legen den Feuchtebereich fest, wenn für die Ausgangsvariable „Gefilt. Feuchte %“ oder „Durchschnittliche Feuchte %“ eingestellt ist. Die Standardwerte sind 0 % und 20 %:

0–20 mA 0 mA entspricht 0 % und 20 mA entspricht 20 %

4–20 mA 4 mA entspricht 0 % und 20 mA entspricht 20 %

Diese Grenzwerte werden für den Arbeitsbereich der Feuchte eingestellt und müssen auf die mA-auf-Feuchte-Wandlung in der Chargensteuerung abgestimmt werden.

3 Einrichten von Digitaleingängen und -ausgang

3.1 Optionen für Eingänge/Ausgang

Der Sensor besitzt zwei Digitaleingänge. Der zweite Eingang kann auch als Ausgang konfiguriert werden.

Details zum Anschließen siehe „Anleitung zur elektrischen Installation“ (HD0678).

Digitaleingang 1 kann auf folgende Werte eingestellt werden:

Kein: Der Digitaleingang wird ignoriert.

Mittelwert/Halt Dieser dient zur Steuerung des Start/Stopp-Zeitraums für die Chargen-Mittelwertbildung. Ist das Eingangssignal aktiviert und der mit dem Parameter „MittW/Halt-Verzög“ eingestellte Verzögerungszeitraum abgelaufen, beginnt die Mittelwertbildung der „ROH“- oder „Unskaliert“-Werte (siehe den Abschnitt 4.3 zum Mittelwertmodus). Wenn der Eingang anschließend deaktiviert wird, wird die Mittelwertbildung gestoppt und der Durchschnittswert konstant gehalten, damit er von der Chargen-SPS gelesen werden kann. Wenn das Eingangssignal nach der durch den Parameter „Mittelwert/Halteverzögerung“ festgelegten Verzögerungszeit erneut aktiviert wird, wird der Mittelwert zurückgesetzt, und die Mittelwertbildung beginnt erneut.

Feuchte/Temperatur: Ermöglicht das Umschalten zwischen „Unskaliert“, „Feuchte“ (je nach Einstellung) und „Temperatur“ für den Analogausgang. Dies ist nützlich, wenn der Temperatursensor trotz Verwendung nur eines Analogausgangs benötigt wird. Bei inaktivem Eingang zeigt der Analogausgang die entsprechende Feuchtevariable an (Unskaliert oder Feuchte). Bei Aktivierung des Eingangs meldet der Analogausgang die Materialtemperatur (in Grad Celsius).

Die Temperaturskalierung des Analogausgangs ist fix – der Nullwert (0 oder 4 mA) entspricht 0 °C, der Maximalwert (20 mA) entspricht 100 °C.

Filter anwenden: „Filter anwenden“ wird zur Steuerung der Anwendung der Signalfilter auf die Rohsignale verwendet. Wenn der Eingang High ist, wird der Status „Filter anwenden“ aktiv und die Signalfilter werden auf das Rohsignal angewendet. Wenn der Eingang Low ist, wird der Status „Filter anwenden“ inaktiv (siehe Abschnitte 5.4 und 5.5 Filterstartwert für weitere Einzelheiten).

Mixer Sync: Ein neuer synchronisierter Messzyklus wird gestartet, wenn der Eingang aktiv wird.

Der **zweite Digitaleingang/-ausgang** kann als Eingang für Feuchte/Temperatur, aber auch für folgende Ausgänge konfiguriert werden:

Beh. leer: Dieser Ausgang wird aktiviert, wenn die unskalierten oder Feuchte-Werte unter die im Bereich „Mittelwertbildung“ definierte Untergrenze fallen. So kann dem Bediener gemeldet werden, dass der Sensor trockengefallen ist (der Sensorwert ist null), wenn der Sensor trockenfällt, der Behälter also leer ist.

Daten außerhalb des Bereichs: Der Ausgang wird aktiv, wenn der Feuchtemesswert über oder unter den Inklusivgrenzen für die Feuchte bzw. über oder unter den Inklusivgrenzen für unskalierte Werte liegt.

Sensor OK:	Dieser Ausgang wird in folgenden Situationen aktiv: • Der Frequenzmesswert liegt zwischen den definierten Luft- und Wasserkalibrierpunkten $\pm 3\%$. • Der Amplitudenmesswert liegt zwischen den definierten Luft- und Wasserkalibrierpunkten $\pm 3\%$. • Die Temperatur der internen Elektronik liegt unter der für einen sicheren Betrieb geltenden Grenze. • Die Temperatur des RF-Resonators liegt über der für einen sicheren Betrieb geltenden Grenze. • Die interne Speisespannung liegt im zulässigen Bereich.
Material Temp Alarm:	Der Alarm wird aktiv, wenn die Materialtemperatur außerhalb der konfigurierten Ober- und Untergrenzen liegt.
Auto-Track stabil:	„Auto-Track stabil“ gibt an, ob der Sensormesswert stabil ist. Die Stabilität ist als Abweichung von einer konfigurierten Reihe von Datenpunkten definiert. Sowohl der Abweichungswert als auch die Menge der verwendeten Daten (in Sekunden) können im Sensor konfiguriert werden. Der Ausgang wird aktiv, wenn die Abweichung des Auto-Track-Werts unter dem Grenzwert „Auto-Track Abweichung“ liegt.
Bereichsüberschreitung bei der Kalibrierung:	Der Ausgang wird aktiv, wenn der unskalierte Messwert für einen der Messmodi mehr als drei Punkte über oder unter dem in der Kalibrierung verwendeten Bereich für unskalierte Messwerte liegt. Dies kann genutzt werden, um anzuzeigen, dass ein weiterer Kalibrierpunkt erstellt werden kann/sollte.
Average Hold:	Duplikat von Digitaleingang 1

3.2 Einstellungen der Eingangs-/Ausgangskonfiguration

3.2.1 Oberer und unterer Grenzwert (Alarmer)

Oberer und unterer Grenzwert können für den Feuchtwert in Prozent und den unskalierten Sensorwert eingestellt werden. Die beiden Parameter arbeiten unabhängig voneinander. Der „Beh leer“-Ausgang wird aktiviert, wenn der Messwert unter dem unteren Grenzwert liegt. Der „Daten ungültig“-Ausgang wird aktiviert, wenn der Messwert über dem oberen oder unter dem unteren Grenzwert liegt.

3.2.2 Oberer und unterer Grenzwert für die Materialtemperatur (Alarm)

Der obere und der untere Grenzwert für die Materialtemperatur werden zum Konfigurieren des Materialtemperaturalarms verwendet. Wenn Digitaleingang/-ausgang 2 als Materialtemperaturalarm eingestellt ist, wird der Ausgang aktiv, sobald die Materialtemperatur über die Obergrenze steigt oder unter die Untergrenze fällt.

3.2.3 Auto-Track Deviation Threshold

„Auto-Track Deviation Threshold“ wird zum Konfigurieren des „Auto-Track Stable“-Alarms verwendet. Der Ausgang wird – sofern konfiguriert – aktiv, wenn die Abweichung des „Gefiltert, unskaliert“-Messwerts unter diesem Grenzwert liegt.

3.2.4 Auto-Track Time

„Auto-Track Time“ stellt die Menge an Daten (in Sekunden) ein, deren Mittelwert gebildet wird, um die Autotrack-Abweichung zu berechnen.

3.2.5 Alarmmodus

Konfiguriert, welcher Messmodus (Modus F, Modus V, Modus E oder Alt) verwendet wird, um die Alarmwerte zu berechnen. Der Alarmmodus ist nur für Sensoren mit mehreren Messmodusfunktionen verfügbar. Nach Abschluss der Konfiguration berechnet der Sensor nur die Alarmwerte mit dem ausgewählten Messmodus. Der Alarmmodus nimmt auch die Konfiguration vor, welcher Modus für die Berechnung der Autotrack-Werte verwendet wird.

4 Mittelwertbildungsparameter

Im Rahmen der Mittelwertbildung verwendet der Sensor den Roh- oder „Gefiltert, unskaliert“-Wert (Benutzer konfiguriert) in seinen Berechnungen. Die folgenden Parameter bestimmen, wie Daten im Rahmen der Chargen-Mittelwertbildung verarbeitet werden, wenn der Digitaleingang oder die manuelle Mittelwertbildung verwendet wird. Sie werden normalerweise nicht für kontinuierliche Verfahren verwendet.

4.1 „Oberer Grenzwert“ und „Unterer Grenzwert“

„Oberer Grenzwert“ und „Unterer Grenzwert“ können für den Feuchtwert in Prozent und den unskalierten Wert eingestellt werden. Die beiden Parameter arbeiten unabhängig voneinander. Liegt der Sensormesswert während der Sensor-Mittelwertbildung außerhalb des definierten Bereichs, wird er aus der Mittelwertberechnung ausgeschlossen.

Dies wird mit „Oberer Grenzwert“ und „Unterer Grenzwert“ in der Eingangs-/Ausgangskonfiguration konfiguriert (Abschnitt 3.2.1).

4.2 Durchschnitt/Halten Verzögerung

Bei Verwendung des Sensors zur Messung des Feuchtegehalts von Materialien, die aus einem Behälter oder Silo entladen werden, tritt häufig eine kurze Verzögerung zwischen der Ausgabe des Steuersignals zum Starten der Charge und dem Beginn des Materialflusses über den Sensor auf. Feuchtemessungen in diesem Zeitraum müssen vom Batch-Mittelwert ausgeschlossen werden, da es sich wahrscheinlich um nicht repräsentative statische Messungen handelt. Der Verzögerungswert für „MittW/Halt“ bestimmt die Dauer dieses auszuschließenden Anfangszeitraums. Für die meisten Anwendungen sind 0,5 Sekunden ausreichend, es kann aber wünschenswert sein, diesen Wert zu erhöhen. Einstellmöglichkeiten: 0, 0,5, 1, 1,5, 2 und 5 Sekunden.

4.3 Mittelw.-Modus

Stellt den Mittelwertbildungsmodus für die Berechnung des Mittelwerts ein. Verfügbar sind die Modi „Roh“ (Unskaliert/Feuchte) und „Gefiltert“ (Unskaliert/Feuchte). Passiert in der jeweiligen Anwendung eine mechanische Komponente (z. B. Mischerschaukel oder Förderschnecke) den Sensor und beeinträchtigt so den Messwert, können durch Verwendung des „Gefiltert“-Werts die Spitzen und Senken aus dem Signal entfernt werden. Wenn der Materialfluss stabil ist (beispielsweise beim Messen einer Siloausgabe), sollte für die Mittelwertbildung „Roh“ eingestellt werden.

5 Filterung

Die Engineering Note zu den Standardeinstellungen des betreffenden Sensors enthält die Standardfiltereinstellungen, weitere Informationen siehe Anhang A Querverweise auf andere Dokumente.

Der „Rohwert, unskaliert“-Messwert wird 25-mal pro Sekunde erhoben und kann aufgrund von Signalschwankungen, die durch den Materialfluss hervorgerufen werden, einen hohen „Rauschanteil“ enthalten. Daher muss das Signal gefiltert werden, damit es für die Feuchtesteuerung verwendet werden kann.

Die Standardfiltereinstellungen sind für die meisten Einsatzbereiche geeignet, können jedoch ggf. an spezielle Umstände angepasst werden.

Es gibt keine ideale Standardeinstellung für alle Anwendungen, da jeweils unterschiedliche Merkmale relevant sind. Bei idealer Filtereinstellung ergibt sich ein gleichförmiges Signal, das schnell auf Veränderungen anspricht.

Die Einstellungen für „Rohwert Feuchte %“ und „Rohwert unskaliert“ sollten **nicht** zu Steuerungszwecken eingesetzt werden.

Der unskalierte Rohwert wird von den Filtern in der folgenden Reihenfolge verarbeitet: Zunächst beschränken die Anstiegszeitfilter Sprünge im Signalpegel, dann entfernen die Verarbeitungsfilter für Digitalsignale Hochfrequenzrauschen aus dem Signal und schließlich glätten die Dämpfungsfilter (konfiguriert mit der Filterzeitfunktion) den gesamten Frequenzbereich.

Die Filter werden unten im Detail beschrieben.

5.1 Anstiegszeitfilter

Mit den Anstiegszeitfiltern können große Spitzen und Senken, die durch mechanische Einwirkungen in einem Prozess entstehen, aus den Sensormesswerten entfernt werden.

Die Filter dienen zur Einstellung von Grenzwerten für große positive und negative Änderungen des Rohwerts. Die Grenzwerte für positive und negative Schwankungen können getrennt eingestellt werden: Einstellmöglichkeiten: „Kein“, „Leicht“, „Mittel“ und „Schw.“. Je stärker die Einstellung, desto mehr wird das Signal „gedämpft“, sodass sich das Ansprechverhalten verlangsamt.

5.2 Digitalsignalverarbeitung (DSP)

Die DSP-Filter entfernen übermäßiges Rauschen mit einem fortschrittlichen Algorithmus aus dem Signal. Der Filter reduziert das Hochfrequenzrauschen. Der Vorteil dieses Filters besteht darin, dass er alle Signale in einem relevanten Frequenzbereich als gültig behandelt. Das Ergebnis ist ein geglättetes Signal, das schnell auf Feuchteänderungen reagiert.

DSP-Filter sind insbesondere für Anwendungsbereiche mit starkem Rauschen (z. B. Mischumgebungen) nützlich. Für Umgebungen mit geringem Rauschen sind sie weniger wichtig.

Einstellmöglichkeiten: Keine, Sehr leicht, Leicht, Mittel, Schw., Sehr schw.

5.3 Filterzeit (Dämpfungszeit)

Mit der Filterzeit wird das Signal gedämpft, nachdem es die Anstiegszeitfilter und die DSP-Filter durchlaufen hat. Dieser Filter dämpft das gesamte Signal und verlangsamt deshalb das Signal-Ansprechverhalten. Die Filterzeit wird in Sekunden angegeben.

Einstellmöglichkeiten: 0, 1, 2,5, 5, 7,5, 10 oder ein benutzerdefinierter Wert bis 100 Sekunden.

5.4 Filter anwenden Sollwert

Wenn der Parameter „Digitaleingang 1 verwenden“ (siehe Abschnitt 3.1) auf ‚Filter anwenden‘ eingestellt ist, wird der Status ‚Filter anwenden‘ durch den Zustand des Digitaleingangs gesteuert. Andernfalls wird der Status ‚Filter anwenden‘ durch den Sollwert von ‚Filter anwenden‘ gesteuert (siehe **Tabelle 1**).

Rohwerte werden nur dann in die gefilterte Ausgabe aufgenommen, wenn der Status ‚Filter anwenden‘ aktiv ist.

Einstellung Eingang 1 verwenden	Bedingung	Status ‚Filter anwenden‘
‚Filter anwenden‘	Status Digitaleingang: Low	Inaktiv
‚Filter anwenden‘	Status Digitaleingang: High	Aktiv
Jede andere Einstellung	Rohwert unter Sollwert	Inaktiv
Jede andere Einstellung	Rohwert über Sollwert	Aktiv

Tabelle 1: Statustabelle „Filter anwenden“

Wenn der Digitaleingang 1 auf einen anderen Parameter als ‚Filter anwenden‘ eingestellt ist und der Parameter ‚Filterstartwert‘ auf ‚Letzter gefilterter Wert‘ gesetzt ist (siehe Abschnitt 5.5), geschieht Folgendes:

Wenn der Rohwert unter den Sollwert ‚Filter anwenden‘ fällt, wird der zuletzt gefilterte Wert konstant gehalten. Wenn der Rohwert erneut über den Sollwert ansteigt, beginnt die Filterung ausgehend vom zuvor gehaltenen Wert.

Es wird empfohlen, den Parameter auf einen niedrigen Wert zu setzen, um alle Messwerte zu berücksichtigen. Der Standardwert ist –5.

5.5 Filterstartwert

Der Parameter ‚Filterstartwert‘ arbeitet in Verbindung mit dem Sollwert ‚Filter anwenden‘ (siehe Abschnitt 5.4) und der Option ‚Filter anwenden‘ von Digitaleingang 1 (siehe Abschnitt 3.1).

Die Einstellung legt fest, ob die gefilterte Ausgabe vom letzten bekannten gefilterten Wert oder vom letzten bekannten Rohwert aus neu gestartet wird, nachdem der Status ‚Filter anwenden‘ aktiv geworden ist.

Siehe Tabelle 2 zur Funktionalität der gefilterten Ausgabe in Abhängigkeit von der Einstellung des Parameters ‚Filterstartwert‘.

Einstellung ‚Filterstartwert‘	Status ‚Filter anwenden‘	Funktionalität
Letzter gefilterter Wert	Aktiv	Aktualisierungen ‚Gefiltert Unskaliert‘
Letzter gefilterter Wert	Inaktiv	‚Gefiltert Unskaliert‘ wird bei deaktiviertem Eingang angezeigt
Letzter Rohwert	Aktiv	Aktualisierungen ‚Gefiltert Unskaliert‘
Letzter Rohwert	Inaktiv	Ausgaben Rohwert unskaliert

Tabelle 2: Funktion ‚Gefilterte unskalierte‘ Ausgabe

6 Typische Feuchtekurve eines Hydrnix-Feuchtesensors in fließendem Material

Abbildung 3 zeigt eine typische „Rohwert, unskaliert“-Feuchtekurve für fließendes Material. Das Signal ist aufgrund der Bewegung des am Sensor vorbeifließenden Materials unregelmäßig.

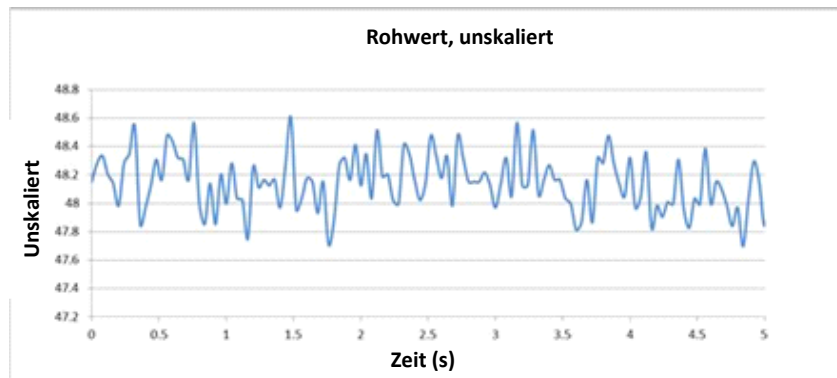


Abbildung 3: „Rohwert, unskaliert“-Feuchtekurve in fließendem Material

Die positiven Spitzen und negativen Senken können mit den Anstiegszeitfiltern gedämpft werden, um unerwünschtes Rauschen zu reduzieren. Nachdem das Signal die Anstiegszeitfilter durchlaufen hat und sofern der DSP-Filter ausgewählt ist, wird das Signal durch Anwendung der „Filterzeit“ (Dämpfungszeit) weiter geglättet. Das Ergebnis ist eine weitaus klarere Darstellung der Feuchte im Material (Abbildung 4).

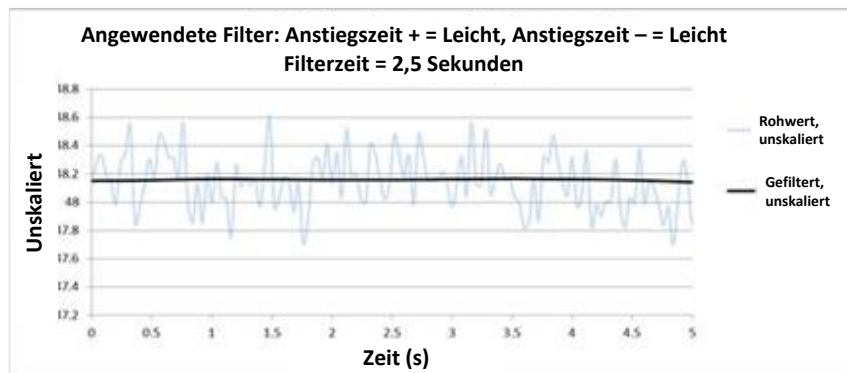


Abbildung 4: Gefiltertes Signal

7 Filtern des Signals in einer Mischeranwendung

Aufgrund des durch die Mischerschaukeln verursachten starken Rauschens muss das Signal gefiltert werden, damit es für die Feuchtesteuerung verwendet werden kann. Die Standardeinstellungen sind für die meisten Einsatzbereiche geeignet, können jedoch nötigenfalls angepasst werden.

Es gibt keine ideale Standardeinstellung für alle Mischer, da jeder Mischer ein anderes Mischverhalten besitzt. Bei idealer Filtereinstellung ergibt sich ein gleichförmiges Signal, das schnell auf Veränderungen anspricht.

Abbildung 5 zeigt eine typische Feuchtekurve während der Beschickung des Mischers für die Zementherstellung. Der Mischer ist zunächst leer. Sobald er mit Material befüllt wird, steigt das Ausgangssignal bis auf einen stabilen Wert (Punkt A). Dann wird Wasser zugegeben. Das Signal steigt an und stabilisiert sich an Punkt B. Die Charge ist fertiggestellt und das Material wird entladen. Stabile Messwerte an den Punkten A und B weisen darauf hin, dass alle Zutaten im Mischer homogen gemischt wurden.

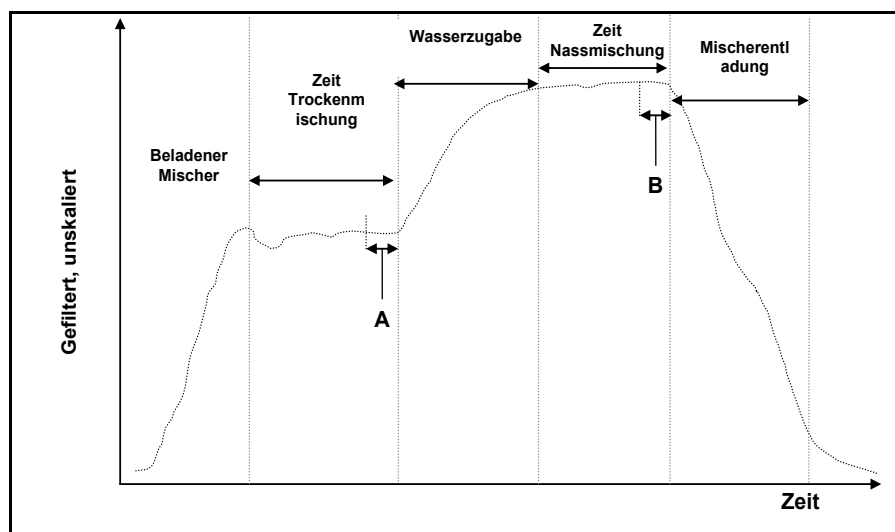


Abbildung 5: Typische Feuchtekurve

Der Grad der Stabilisierung an den Punkten A und B kann eine große Auswirkung auf Genauigkeit und Wiederholbarkeit haben. So messen die meisten automatischen Wassersteuerungen die Trockenfeuchte und berechnen dann auf Grundlage eines angestrebten Abschlusswerts in einer Rezeptur, wie viel Wasser zugegeben werden muss. In der Trockenmischphase muss an Punkt A unbedingt ein stabiles Signal vorliegen. Auf diese Weise kann der Wassermengenregler einen repräsentativen Messwert erheben und eine präzise Berechnung der zuzugebenden Wassermenge ausführen. Aus dem gleichen Grund bildet ein stabiles Signal am Ende der Nassmischzeit (Punkt B) einen Referenzpunkt für eine gute Mischung, während eine Rezeptur kalibriert wird.

Abbildung 6 zeigt die von einem Sensor während eines Mischzyklus aufgezeichneten „Rohwert, unskaliert“-Daten. Die durch die Mischerschaukeln verursachten Spitzen und Senken sind deutlich zu sehen.

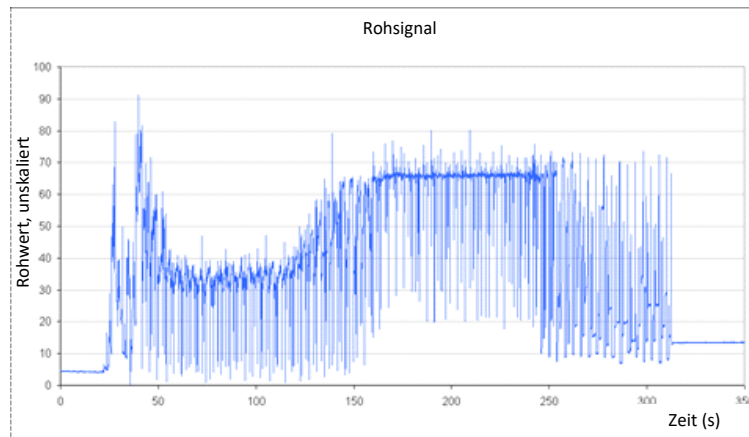


Abbildung 6: Kurve mit dem Rohsignal des Mischzyklus

Die beiden folgenden Kurven stellen die oben gezeigten Rohdaten gefiltert dar. Abbildung 7 basiert auf den folgenden Filtereinstellungen, die die Kurve „Gefiltert, unskaliert“ im Diagramm ausgeben.

AnstGesch + = Mittel
 AnstGesch – = Leicht
 Filterzeit = 1 Sekunde

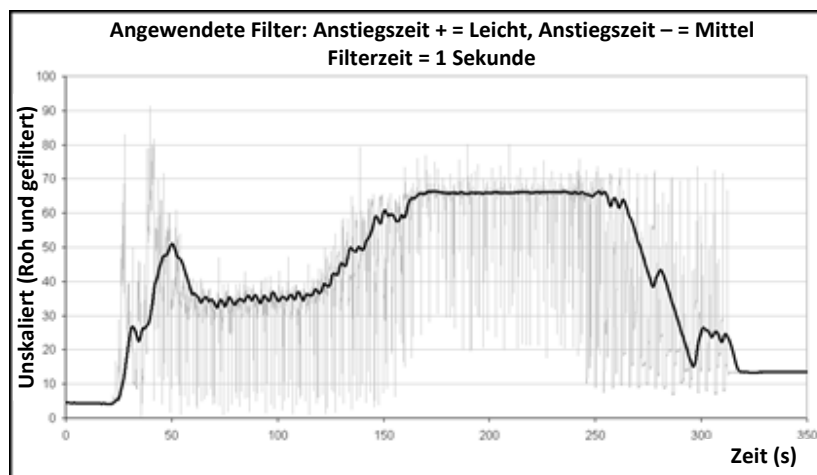


Abbildung 7: Filtern des „Rohwert, unskaliert“-Signals (1)

Abbildung 8 zeigt die Wirkung folgender Einstellungen:

AnstGesch + = Leicht
 AnstGesch – = Leicht
 Filterzeit = 7,5 Sekunden

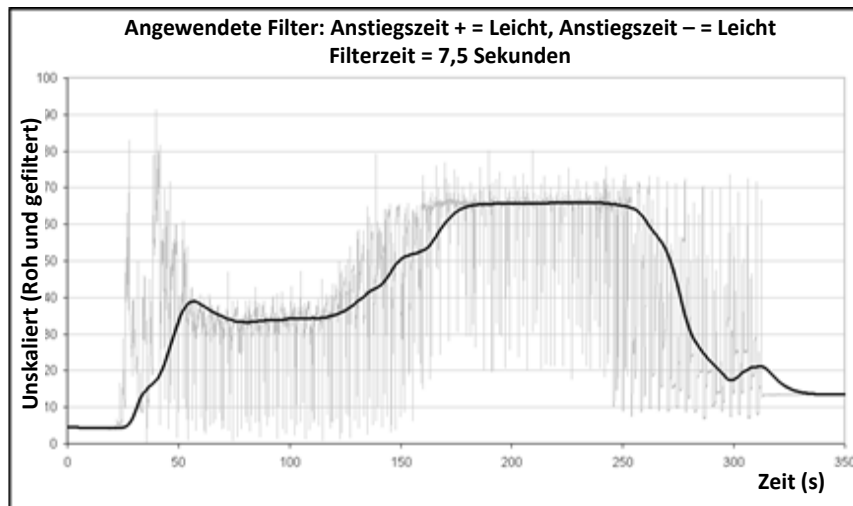


Abbildung 8: Rohsignal filtern (2)

In Abbildung 8 wird deutlich, dass das Signal in der Trockenphase des Mischzyklus stabiler und damit für die Wasserkalibrierung besser geeignet ist.

Die Standardfiltereinstellungen sind für viele Einsatzbereiche geeignet. Um jedoch die optimalen Einstellungen zu ermitteln, sollten die Ergebnisse bei Inbetriebnahme überwacht werden. So können Rauschreduzierung und Ansprechverhalten ausbalanciert werden.

8 Messmodi

Die Messmodi erlauben die Optimierung der Empfindlichkeit des Sensors für ein gegebenes Material.

Die Auswahl der Messmodi ist nicht für alle Sensoren verfügbar und unterschiedliche Modelle besitzen unterschiedliche Messmodus-Standardeinstellungen. Der Abschnitt mit den technischen Daten in der Installationsanleitung des betreffenden Sensors enthält weitere Informationen.

Für die meisten Anwendungen bietet der Modus F ein ausgewogenes Verhältnis zwischen Stabilität und Empfindlichkeit.

Für Anwendungen, bei denen die Änderung des unskalierten Werts (US) über den Arbeitsbereich der Feuchtigkeit gering ist, kann Modus V oder Modus E eine empfindlichere Reaktion ermöglichen. Es ist zu beachten, dass Modus V und Modus E möglicherweise weniger stabile Messungen ergeben und die Filtereinstellungen eventuell geändert werden müssen.

Modi V und E bieten zwar eine höhere Empfindlichkeit, gehen aber bei einem niedrigeren Feuchtigkeitsgehalt in die Sättigung und sind für Anwendungen mit höherem Feuchtigkeitsgehalt möglicherweise ungeeignet.

Bei den meisten Anwendungen liefert Modus F von allen Modi die stabilste Messung. Gelegentlich kann die Analyse der Modi jedoch zeigen, dass andere Modi stabilere Messungen liefern. Dies lässt sich feststellen, indem man jeden Modus mit einer Rohprotokollierungsrate protokolliert und die Stabilität der einzelnen Modi vergleicht.

8.1 Auswählen des zu verwendenden Messmodus

Der optimale Modus ist von den Anforderungen des Benutzers und des Einsatzbereichs sowie vom gemessenen Material abhängig.

Präzision, Stabilität und Fluktuationen in der Dichte sowie der Feuchtearbeitsbereich sind Faktoren, die für die Auswahl des Messmodus relevant sind.

Modus F wird häufig für fließenden Sand und fließende Zuschlagstoffe sowie Betonmischanwendungen verwendet. Modus F ist zudem für Brixmessungen geeignet.

Die Modi V und E werden häufig für Materialien geringerer Dichte wie Korn oder andere organische Materialien verwendet. Sie werden außerdem für Materialien genutzt, deren Dichte variabel und vom Feuchtegehalt abhängig ist. Die Modi V und E sind auch für Mischverfahren mit hoher Intensität von Materialien hoher Dichte sowie für Mischverfahren mit signifikanten Änderungen der Dichte im Zeitverlauf (einschließlich Zuschlagstoffen und Beton) geeignet.

Das Ziel besteht darin, diejenige Technik auszuwählen, die ein optimales Ansprechverhalten und die präziseste Bestimmung der Feuchte liefert.

8.2 Effekte der Auswahl unterschiedlicher Modi

Jeder Modus weist eine andere Beziehung zwischen den unskalierten Werten des Sensors (0–100) und dem Prozentwert der Feuchte auf.

Bei der Messung aller Materialien ist es normalerweise vorteilhaft, wenn eine große Änderung der unskalierten Sensormesswerte einer kleinen Änderung des Feuchtegehalts gleichgesetzt ist. Dieses Vorgehen liefert die präzisensten kalibrierten Feuchtemesswerte (siehe Abbildung 9). Dies setzt voraus, dass der Sensor weiterhin über den gesamten erforderlichen Feuchtebereich messen kann und nicht so konfiguriert wird, dass er übermäßig empfindlich reagiert.

Alle Modi liefern eine stabile lineare Ausgabe. Ziel ist die Auswahl des Modus, der die flachste Feuchtekabrierlinie anzeigt (siehe Kurve B in Abbildung 9). Dabei ist zu beachten, dass Kurve B präziser ist und das Maximum von 100 „Unskaliert“-Einheiten bei einem niedrigeren Feuchteprozentwert als der erwarteten maximalen Feuchte des gemessenen Materials erreicht werden kann. Der genaue Höchstwert der Feuchte in % ist eine Funktion des Gradienten der Materialkalibrierung und muss vom Benutzer bestimmt werden.

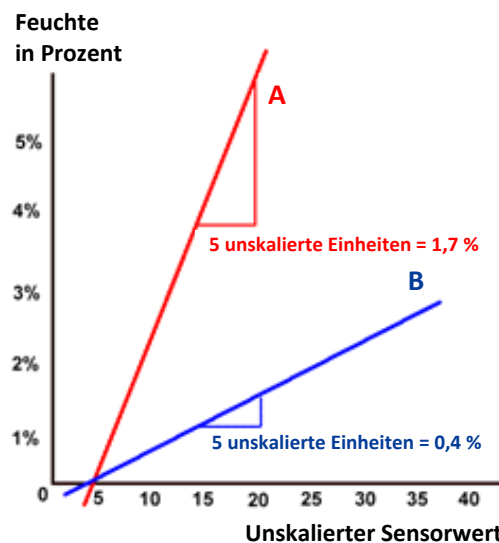


Abbildung 9: Beziehung der „Unskaliert“-Werte zur Feuchte

Um den Modus zu ermitteln, der für den Einsatzbereich am geeignetsten ist, sollten Testläufe für ein gegebenes Material, den Mischertyp bzw. den Einsatzbereich ausgeführt werden. Zuvor sollten Sie Hydronix kontaktieren und sich hinsichtlich der empfohlenen Einstellungen für den gegebenen Einsatzbereich beraten lassen.

Die Versuchsreihen sind vom Einsatzbereich abhängig. Für eine im Zeitverlauf für ein bestimmtes Verfahren erhobene Messung sollte die Sensorausgabe für jeden der unterschiedlichen Messmodi aufgezeichnet werden. Die Daten können problemlos mit einem PC und der Hydronix-Software Hydro-Com aufgezeichnet und dann in Grafiken dargestellt werden, um den geeignetsten Messmodus auszuwählen.

Für weitere Analysen – einschließlich Sensorfilteranalysen – kann Hydronix beratend eingreifen. Außerdem kann Software herangezogen werden, mit deren Hilfe der erfahrene Benutzer die bestmöglichen Einstellungen für einen Sensor ermitteln kann.

Die Software Hydro-Com und die Bedienungsanleitung sind unter www.hydronix.com als Downloads verfügbar.

Wenn der Sensor verwendet wird, um ein Ausgangssignal zu erhalten, das für Feuchte kalibriert ist (absolute Feuchtemessung), sollten für die Kalibrierung die unterschiedlichen Messmodi verwendet und die Ergebnisse verglichen werden (siehe Kapitel 3 für weitere Informationen).

Weitere Informationen erhalten Sie vom Hydronix-Supportteam unter support@hydronix.com.

9 Ausgeben der Sensordaten

Der Sensor liefert immer Daten für alle Modi. Aus diesem Grund erfolgt die Auswahl des zu verwendenden Modus bei der Auswahl der Ausgangsvariablen. Dies geschieht nun im Rahmen der Optimierung des Sensorbetriebs für das zu messende Material.

Das Diagramm unten zeigt die Anordnung der Daten im Sensor:

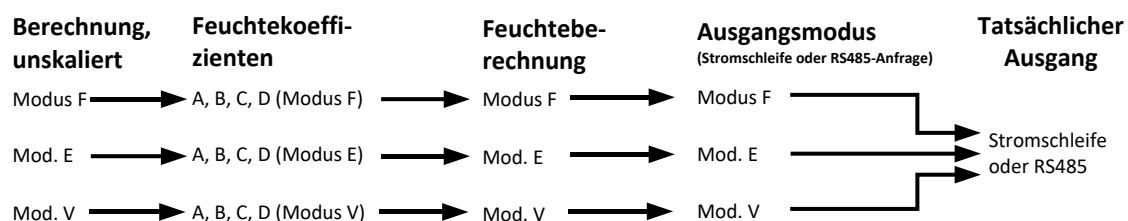


Abbildung 10: Datenanordnung im Sensor

9.1 Analoge Stromschleifen

Wenn die Daten über die analoge Stromschleife ausgegeben werden sollen, dann wählt der Benutzer zusätzlich zur unskalierten oder Feuchteausgabe den zu verwendenden Modus aus. Beispielsweise kann Analogausgang 1 auf „Gefiltert unskal., Mod. F“ oder „Mittlere Feuchte ModusE“ eingestellt sein.

9.2 RS485 Protocol

Das Hydronix Hydro-Link-Protokoll wurde erweitert und gestattet jetzt auch die Anforderung von Daten für verschiedene Modi. Mit dem erweiterten Protokoll kann der Host-PC beispielsweise „Mittelw unskal., Modus V“ oder „Gefiltert unskal., Mod. E“ anfordern. Benutzer, die das Hydro-Link-Protokoll in ein Steuersystem implementieren möchten, können bei Hydronix die vollständigen Protokollspezifikationen anfordern.

9.3 Rückwärtskompatibilität zu älteren Host-Systemen

Für die Implementierung neuer Host-Systeme bietet das oben beschriebene Schema (Abbildung 10) optimale Leistung und Flexibilität, um für jedes Material den optimalen Modus ermitteln und auswählen zu können. Neue Implementierungen sollten dieses Schema unterstützen.

Da viele Sensoren mit Altsystemen verbunden werden, wurde das Schema ergänzt, damit es auch mit diesen Systemen kompatibel ist. Diese Altsensoren wurden in einem zuvor festgelegten Modus betrieben und waren auf den Parameter „Unskal-Typ 1“ eingestellt. Außerdem unterstützten sie lediglich einen der Kalibrierkoeffizientensätze A, B, C und D.

Sensoren mit der HS0102-Firmware verfügen über ein leicht erweitertes Schema, um weiterhin rückwärtskompatibel zu sein. Wenn die Ausgangsvariable der Stromschleife oder das Hydro-Link-Protokoll ohne Angabe eines Modus angefordert wird (wie es bei älteren Host-Systemen der Fall gewesen wäre), dann wird die Einstellung „Unskal-Typ 1“ aktiv. Der für die Ausgabe relevante Modus würde von „Unskal-Typ 1“ ausgewählt werden. Dadurch wird das Diagramm wie folgt erweitert:

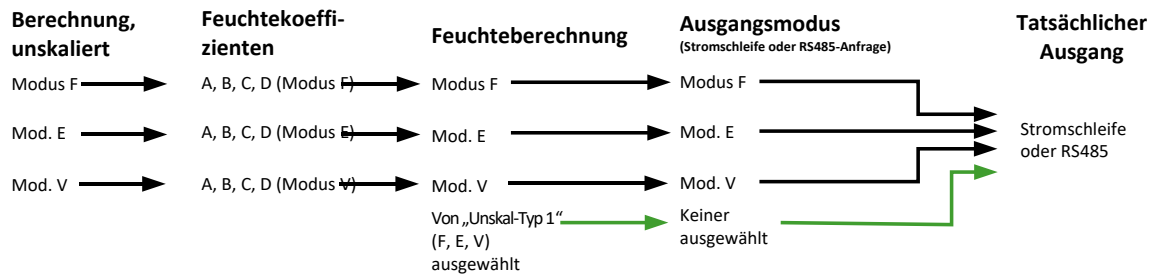


Abbildung 11: Kein Ausgang ausgewählt

Da ältere Host-Anwendungen die Koeffizienten A, B, C und D nicht für jeden der Modi schreiben können, unterstützt eine letzte Erweiterung einen Satz Koeffizienten für ältere Modi, die von vorhandenen Host-Systemen unterstützt werden. Dies zeigt die abschließende Version des Diagramms:

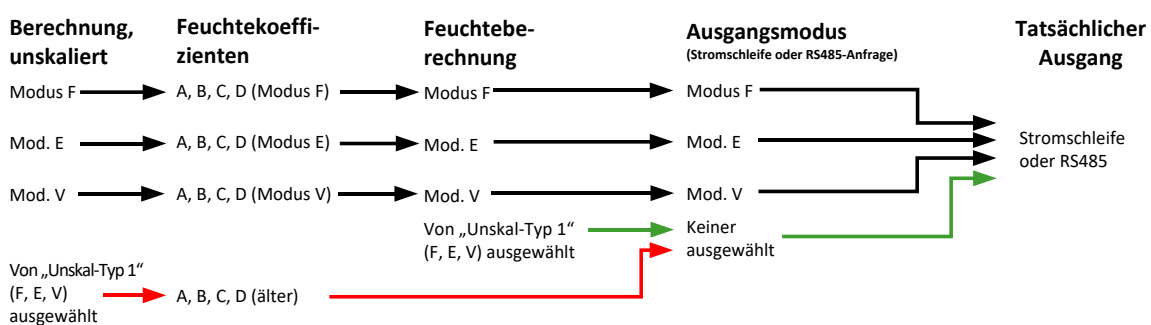


Abbildung 12: Älterer Ausgang ausgewählt

Wenn ein Stromschleifenausgang ohne eine Modusangabe festgelegt wird oder die Anforderung eines RS485-Protokolls ohne eine Modusangabe (für einen Feuchtwert) erfolgt, dann wird das folgende Verfahren durchgeführt:

- Wenn die älteren Koeffizienten nicht null sind, dann werden sie zur Berechnung des Feuchtwerts verwendet (rote Pfeile im Diagramm).
- Wenn die älteren Koeffizienten alle null sind, dann wird „Unskal-Typ 1“ verwendet, um die relevanten Koeffizienten und die Feuchte auszuwählen (grüne Pfeile). Auf diese Weise kann der Sensor auf einem aktuellen Host-System in allen Modi umfassend kalibriert und auf einem älteren Host-System verwendet werden.

9.4 Unskaliert 2

In Altsensoren wurde eine zweite „Unskaliert“-Berechnung implementiert, damit zwei Modi gleichzeitig verglichen werden können. Auf diese Weise konnten „Unskaliert“-Messwerte für einen zweiten Modus ausgegeben werden, Feuchtemesswerte hingegen nicht. Unskal. 2“ wurde aus Gründen der Rückwärtskompatibilität in die aktuellsten Sensoren implementiert. Aber da diese Sensoren immer alle Modi berechnen, sollte dieser Wert nicht zur Implementierung neuer Host-Systeme verwendet werden.

Mit den aktuellsten Sensoren können zum Vergleichen von Modi mehrere RS485-Protokolle angefordert werden, oder die zwei analogen Stromschleifenausgänge können für verschiedene Modi konfiguriert werden.

10 Sekundärprotokoll

Sensoren mit Firmware HS0102 v1.11.0 und darüber können über das Modbus-RTU-Protokoll kommunizieren – zusätzlich zum standardmäßigen Hydro-Link-RS485-Protokoll. Für Hydro-Link- und Modbus-RTU-Nachrichten wird dieselbe elektrische Verbindung verwendet; jedoch kann nur eine Art von Protokollnachricht auf einmal verarbeitet werden.²¹

Das Sekundärprotokoll wird separat konfiguriert; so sind alternative Kommunikationseinstellungen zusätzlich zum Standardprotokoll verfügbar (Adresse, Baudrate und Parität).

Die vollständigen Details zu den Modbus-Kommunikationsregistern sind im folgenden Dokument enthalten: Hydronix Microwave Moisture Sensor Modbus RTU Protocol Register Mapping HD0881 (Register-Mapping für das Modbus-RTU-Protokoll für den Mikrowellen-Feuchtesensor HD0881 von Hydronix)

10.1 Modbus-Konfiguration

Damit der Sensor Modbus-RTU-Befehle empfangen kann, muss das Sekundärprotokoll aktiviert sein und die Kommunikationseinstellungen müssen mit der Konfiguration des Steuersystems übereinstimmen. Hydro-Com Software HS0099 v1.11.0 und darüber muss verwendet werden, um den Sensor für Modbus RTU zu konfigurieren.

Die Konfigurationsoptionen und die Standardwerte lauten wie folgt:

Konfigurationseinstellung	Standard	Option.
Sekundärprotokoll	Modbus	Keine Modbus
Baudrate	19200	2400 4800 9600 19200 38400 57600 115200
Adresse	1	1-247
Parität	Keine	None 1 Stop Bit None 2 Stop Bits Ungerade Gerade

Tabelle 3: Modbus-Konfiguration

1 Sensorintegration

Der Sensor kann auf drei Arten in ein Verfahren integriert werden:

- Der Sensor kann so konfiguriert werden, dass ein lineares Ausgangssignal (0–100 unskaliert) zur Verfügung steht, während die Materialkalibrierung in einem externen Steuersystem erfolgt.

Oder:

- Der Sensor kann intern mit der Software Hydro-Com zur Sensorkonfiguration und -kalibrierung so kalibriert werden, dass ein Absolutwert für die prozentuale Feuchte ausgegeben wird.

Oder:

- Der Sensor kann auch zum Ausgeben eines Zielwerts verwendet werden.

Softwareentwicklungstools von Hydronix sind für Systementwickler erhältlich, die eine eigene Schnittstelle entwickeln möchten.

Ausführliche Informationen zum Integrieren des Sensors in ein Steuersystem oder einen Prozess enthält das Dokument „Moisture control methods for batching“ (EN0077).

2 Einführung in die Materialkalibrierung

2.1 Der „Unskaliert“-Wert

Bei der Herstellung wird jeder Sensor individuell in einer kontrollierten Umgebung so kalibriert, dass der Wert 0 der Messung in Luft und der Wert 100 der Messung in Wasser entspricht. Der Hydronix-Sensor gibt also einen Rohwert im Bereich zwischen 0 und 100 aus, der als „Unskaliert“-Wert bezeichnet wird.

2.2 Warum kalibrieren?

Mikrowellen-Feuchtesensoren von Hydronix messen die elektrischen Eigenschaften eines Materials. Jedes Material hat spezifische elektrische Eigenschaften. Deshalb muss eine Kalibrierung vorgenommen werden, damit ein echter Feuchte-/Brixwert ausgegeben wird. Der Sensor ermittelt die Feuchtevariationen in einem Material und korrigiert den „Unskaliert“-Wert entsprechend. Aufgrund der unterschiedlichen elektrischen Eigenschaften aller Materialien ist der „Unskaliert“-Wert bei einer bestimmten Feuchte in Prozent für jedes Material anders.

Abbildung 13: Kalibrierungen für drei unterschiedliche Materialien zeigt die Kalibrierkurve für drei unterschiedliche Materialien. Bei jedem Material gilt also für einen „Unskaliert“-Wert von 20 ein anderer Feuchte-Prozentwert. Für Material A entspricht der „Unskaliert“-Wert 20 einem Feuchtwert von 15 %. Der gleiche „Unskaliert“-Wert entspricht bei Material B einer Feuchte von 10 %.

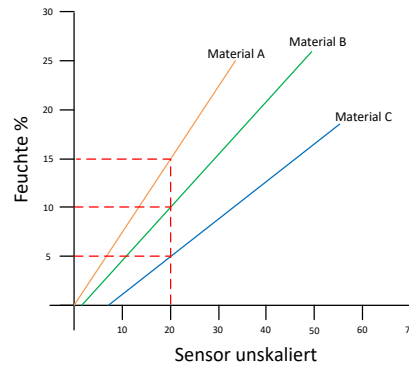


Abbildung 13: Kalibrierungen für drei unterschiedliche Materialien

Bei der Kalibrierung des Sensors für ein Material wird der „Unskaliert“-Wert einem echten Feuchtwert zugeordnet (Abbildung 14). Diese Zuordnung wird vorgenommen, indem der „Unskaliert“-Wert eines Materials mit verschiedenen Feuchte- oder Brixgehalten gemessen und eine Materialprobe genommen wird. Die Feuchte der Probe wird in einem Labor bestimmt. Der Prozess wird in dieser Bedienungsanleitung ausführlich beschrieben.

Sensor unskaliert	Im Labor ermittelte Feuchte
10	5
20	10
30	15
40	20

Abbildung 14: Typische Kalibrierergebnisse

2.3 Veränderungen im Material

Der Sensor muss an einer Position mit geeignetem und konsistentem Materialfluss platziert werden. Fluktuationen in der Materialzusammensetzung aufgrund unterschiedlicher Mischungen, Dichte oder Verdichtung können die Gültigkeit der Kalibrierung beeinträchtigen. Die Installationsanleitung zum betreffenden Sensor enthält Hinweise zur Montage.

Weitere Informationen zu spezifischen Anwendungen erhalten Sie vom Hydronix-Supportteam unter support@hydronix.com.

2.4 Kalibriermethoden

Mikrowellen-Feuchtesensoren von Hydronix können mit verschiedenen Methoden kalibriert werden.

Linear:

Eine Materialkalibrierung für Feuchte ist normalerweise linear. Das Vorgehen wird auf Seite 35 beschrieben. Folgende Gleichung wird verwendet:

$$\text{Feuchte \%} = B \times (\text{unskalierter Messwert}) + C - \text{SSD}$$

Quadratisch:

Es gibt außerdem eine quadratische Gleichung für die seltenen Fälle von Materialien mit nicht linearen Eigenschaften (siehe unten).

$$\text{Moisture \%} = A \times (\text{Unskalierter Messwert})^2 + B (\text{Unskalierter Messwert}) + C - \text{SSD}$$

Der quadratische Koeffizient (A) ist nur bei komplizierten Anwendungen erforderlich. Für die meisten Materialien verläuft die Kalibrierkurve linear, sodass „A“ auf null gesetzt werden kann.

Brix

Einige Sensoren können für Brixmessungen (gelöste Feststoffe) kalibriert werden. Für eine Brixkalibrierung wird mit folgender Gleichung eine andere Kurve verwendet:

$$Brix = A - B \cdot e^{\left(\frac{C \cdot us}{100000}\right)} + \frac{D \cdot us^2}{1000}$$

Weitere Informationen zu Kalibrierungen und zum Bestimmen der zu verwendenden Kalibrierung erhalten Sie von der Hydronix-Supportabteilung unter support@hydronix.com.

3 SSD-Koeffizient und SSD-Feuchtegehalt

In der Praxis können lediglich ofengetrocknete Feuchtwerte (Gesamtfeuchte) zur Kalibrierung verwendet werden. Wird die Oberflächenfeuchte (freie Feuchte) benötigt, muss der Koeffizient SSD verwendet werden. In einigen Branchen wird SSD auch als Wasserabsorptionswert (WAV) bezeichnet.

$$\text{Absorbierte Feuchte} + \text{Freie Feuchte} = \text{Gesamtfeuchte}$$

Der in Hydronix-Verfahren und -Geräten verwendete Koeffizient SSD ist der Offset für eine gesättigte trockene Oberfläche, also der Wasserabsorptionswert des Materials. Der SSD-Wert kann mit branchenüblichen Verfahren bestimmt oder beim Materiallieferanten erfragt werden.

Die Oberflächenfeuchte bezieht sich **ausschließlich** auf die Feuchte auf der Oberfläche des Aggregats, bezeichnet also das „freie Wasser“. In verschiedenen Anwendungen wie der Betonherstellung wird nur dieses freie Wasser im Prozess verwendet. Deshalb wird dieser Wert üblicherweise in Betonmischanwendungen angegeben.

$$\begin{array}{lcl} \text{Ofengetrocknete} & - & \text{Wasserabsorptionswert \%} \\ \text{Feuchte \% (Gesamt)} & & \text{(SSD-Offset im Sensor)} \end{array} = \begin{array}{l} \text{Oberflächenfeuchte} \\ \text{(freie Feuchte)} \end{array} \quad \%$$

4 Speichern der Kalibrierdaten

Es gibt zwei Methoden zum Speichern von Kalibrierdaten – entweder im Steuersystem oder im Sensor. Beide Methoden werden unten dargestellt.

Bei der Kalibrierung im Sensor müssen die Koeffizientenwerte mit Hilfe der digitalen RS485-Schnittstelle aktualisiert werden. Der Sensor gibt dann einen Wert aus, der sich direkt proportional zur Feuchte verhält. Zur Kommunikation über die RS485-Schnittstelle stellt Hydronix verschiedene PC-Programme zur Verfügung, insbesondere das Programm Hydro-Com, das eine spezielle Funktion zur Materialkalibrierung bietet.

Bei einer Kalibrierung außerhalb des Sensors benötigt das Steuersystem eine eigene Kalibrierfunktion. Die Feuchtekonvertierung kann dann aus dem linearen, unskalierten Sensorausgangssignal berechnet werden. Für eine Anleitung zum Einstellen des Ausgangs siehe Abbildung 2.

4.1 Kalibrierung im Sensor

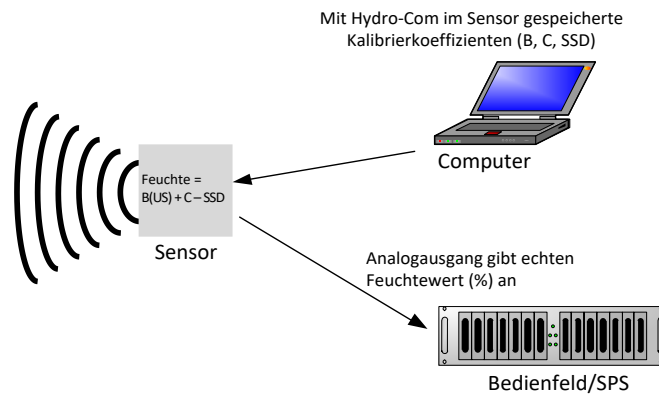


Abbildung 15: Kalibrierung im Sensor

Bei der Kalibrierung des Sensors mit den aktuellsten Versionen von Hydro-Com oder Hydro-View werden für jeden Messmodus für jeden Kalibrierpunkt unskalierte Werte gespeichert. Das bedeutet, dass nach einer gültigen Kalibrierung für jeden Modus immer ein korrekter Feuchtwert verfügbar ist. Der Sensor speichert daher für jeden Modus einen Satz A-, B-, C- und D-Koeffizienten.

Vorteile einer Kalibrierung im Sensor:

- Leistungsfähige kostenlose Software verbessert die Kalibriergenauigkeit (einschließlich Diagnosesoftware).
- Sensorkalibrierung ohne Eingriffe in das Steuersystem.
- Übertragen von Kalibrierungen zwischen Sensoren.

4.2 Kalibrierung im Steuersystem

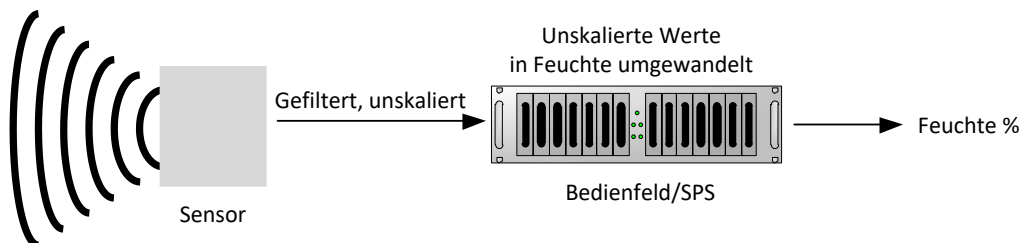


Abbildung 16: Kalibrierung im Steuersystem

Vorteile einer Kalibrierung im Steuersystem:

- Direkte Kalibrierung ohne zusätzlichen Computer oder RS485-Adapter.
- Keine weiteren Softwarekenntnisse nötig.
- Nach dem Austauschen eines Sensors erhalten Sie sofort gültige Werte, ohne den Sensor zunächst an einen PC anschließen zu müssen, um die Kalibrierung zu aktualisieren.
- Kalibrierwerte können leicht auf andere Sensoren übertragen werden.

5 Kalibrierverfahren für fließendes Material (linear)

Zur Bestimmung der Kalibrierkurve werden mindestens zwei Punkte benötigt. Jeder Punkt wird vom „Unskaliert“-Wert des Sensors für über den Sensor fließendes Material abgeleitet. Außerdem muss zum betreffenden Zeitpunkt eine Materialprobe genommen und getrocknet werden, um den tatsächlichen Feuchtegehalt zu ermitteln. Sie erhalten so Werte für „Feuchte“ und korrespondierende „Unskaliert“-Werte, die in ein Diagramm eingetragen werden können. Mit mindestens zwei Punkten kann eine Kalibrierkurve gezogen werden.

Zur Kalibrierung des Sensors für das Material wird folgendes Verfahren empfohlen. Dieses Verfahren verwendet das Programm Hydro-Com, die Kalibrierdaten werden im Sensor gespeichert. Umfassende Informationen zur Kalibrierung finden Sie in der Hydro-Com-Bedienungsanleitung (HD0682).

Der Vorgang ist identisch, wenn die Kalibrierdaten im Sensor oder im Steuersystem gespeichert werden.

Für das Testen und die Probennahme existieren internationale Normen, die eine präzise und repräsentative Ermittlung des Feuchtegehalts gewährleisten. Diese Normen definieren die erforderliche Genauigkeit des Wiegens und der Probennahme, damit die Proben dem fließenden Material entsprechen. Weitere Informationen zur Probennahme können Sie der für Sie geltenden Norm entnehmen oder bei Hydronix unter support@hydronix.com erfragen.

5.1 Hinweise und Sicherheit

- Schutzbrille und Schutzkleidung zum Schutz vor beim Trocknen ausgeschleudertem Material tragen.
- Sensor nicht durch das Auftragen von Material auf die Sensorfläche kalibrieren. Derartige Messwerte sind nicht mit realen Bedingungen vergleichbar.
- Bei Erfassung des unskalierten Ausgangssignals die Probennahme an der Einbauposition des Sensors vornehmen.
- Es darf nicht vorausgesetzt werden, dass das aus zwei verschiedenen Gattern im Silo herausfließende Material den gleichen Feuchtegehalt besitzt. Daher dürfen keine Proben aus den Materialflüssen durch beide Gatter entnommen werden, um einen Mittelwert zu erhalten. Verwenden Sie in diesen Situationen immer zwei Sensoren.
- Führen Sie die Mittelung der Sensormesswerte möglichst im Sensor über den Digitaleingang oder im Steuersystem aus.
- Stellen Sie sicher, dass das am Sensor vorbeifließende Material repräsentativ ist.
- Stellen Sie sicher, dass eine repräsentative Materialprobe für die Ermittlung der Feuchte genommen wird.

5.2 Erforderliche Geräte

- *Waage*: Bis 2 kg, Messgenauigkeit 0,1 g
- *Heizquelle*: Zum Trocknen der Proben (z. B. Ofen, Mikrowelle oder Feuchtebestimmer)
- *Behälter*: Mit verschließbarem Deckel zur Aufbewahrung der Proben
- *Plastiktüten*: Zur Aufbewahrung der Proben vor dem Trocknen
- *Schaufel*: Zur Entnahme der Proben
- *Schutzrüstung*: Brille, hitzebeständige Handschuhe und Schutzkleidung

5.3 Umgang mit Material-Probennahmen

Für eine genaue Kalibrierung müssen Material-Probennahmen erfolgen, wenn das Material über den Sensor fließt. Gleichzeitig muss während der Dauer der Material-Probennahme der unskalierte Mittelwert vom Sensor aufgezeichnet werden. Um sicherzustellen, dass die

Material-Probennahmen zur Bestimmung des Feuchtegehalts genau analysiert werden, müssen die Material-Probennahmen so nah wie möglich am Sensor erfolgen und unmittelbar nach der Entnahme in einem luftdichten Behälter/Beutel versiegelt werden. Wird das Material nicht in einem luftdichten Behälter/Beutel versiegelt, geht Feuchtigkeit verloren, bevor es analysiert werden kann. Der Behälter/Beutel darf nur kurz vor der Durchführung der Laboruntersuchungen geöffnet werden.

Bei der Probennahme von heißem Material (d. h. aus dem Auslass eines Trockners oder in heißen Umgebungen) **MUSS** das Material im Behälter/Beutel versiegelt und vor der Analyse auf Raumtemperatur abgekühlt werden. Sobald es abgekühlt ist, muss der Behälter/Beutel geschüttelt werden, damit sich die Feuchtigkeit auf der Oberfläche des Behälters/Beutels wieder mit dem Material mischen kann. Wird das Material entnommen, bevor es abgekühlt ist, kommt es aufgrund von Verdunstung zu einem Feuchtigkeitsverlust und kann zu möglichen Fehlern bei der Kalibrierung führen.

HINWEISE: Umfassende Anweisungen zur Verwendung von Hydro-Com finden Sie in der Hydro-Com-Bedienungsanleitung (HD0682). Zeichnen Sie alle Kalibrierdaten auf, einschließlich der mutmaßlich falschen Ergebnisse.

Diese Prinzipien gelten unabhängig von der Verwendung der Software Hydro-Com beim Kalibrieren.

5.4 Verfahren

1. Für die Kalibrierung muss der gemittelte „Unskaliert“-Wert aufgezeichnet werden, wenn das Material den Sensor passiert. Gleichzeitig muss eine Materialprobe genommen werden. Die Proben sollten in unmittelbarer Nähe des Sensors genommen werden, damit es dem vom Sensor gemessenen Material so weit wie möglich entspricht.
2. Zur Durchführung der Kalibrierung muss der durchschnittliche unskalierte Wert ermittelt werden. Dies geschieht entweder durch Auslösen des Eingangs „Mittelwert/Halten“, indem 24 V DC an den Digitaleingang angelegt werden, oder durch manuelle Auswahl von „Start Mittelwertbildung“ über eine Schaltfläche in der Hydro-Com-Software oder auf dem Hydro-View-Bildschirm.

Durch die Installation des Mittelwertbildungsschalters in der Nähe der Materialentnahmeöffnung wird eine genauere Korrelation zwischen dem Mittelwert des Sensors und dem Feuchtwert der entnommenen Materialprobe erreicht.

Optimal ist eine Installation, bei der der digitale Eingang mit dem Steuersystem verbunden ist, sodass er automatisch zum gleichen Zeitpunkt ausgelöst wird, an dem das Material entladen wird.

Bei einer Installation mit Bunker und Trichter bedeutet das, dass die Mittelwertbildung beim Öffnen des Verschlusses von Bunker bzw. Trichter startet und beim Schließen angehalten und der Wert gehalten wird, bis die Mittelwertbildung wieder gestartet wird. Die Mittelwertbildung muss durch die Hauptdosis des Materials ausgelöst werden, Feindosierungen dürfen den Sensor-Digitaleingang nicht aktivieren.

3. Sobald das Material gleichmäßig fließt, sollte die Mittelwertbildung starten. Nehmen Sie mindestens 10 Einzelproben aus dem Materialfluss, bis sich ein Gesamtprobengewicht von 5 kg¹ im Behälter befindet. Das Material MUSS nahe am Sensor entnommen werden, damit das entnommene Material dem vom Sensor gemessenen Material entspricht.
4. Stoppen Sie den Materialfluss. Zeichnen Sie den unskalierten Mittelwert des Sensors auf.
5. Mischen Sie die entnommenen Proben gründlich, um eine homogene Mischung zu erzeugen. Diese Probe sollte in einem luftdichten Beutel verpackt und bis zur Analyse keiner Sonnenstrahlung ausgesetzt werden. Besonders wichtig ist, dass die Feuchte nicht aus der Probe entweichen kann.
6. Nehmen Sie drei Materialproben von jeweils 1 kg und analysieren Sie die Proben im Labor. Stellen Sie sicher, dass die Feuchte vollständig entfernt wird. Organische Materialien mit größeren Partikeln, wie z. B. Körner, Samen, Hülsenfrüchte und Pellets, müssen vor dem Trocknen möglicherweise gemahlen werden; weitere Einzelheiten finden Sie in den entsprechenden Industrienormen für das jeweilige Material.
7. Alle drei Proben müssen vollständig getrocknet und die Ergebnisse verglichen werden. Verwenden Sie zum Berechnen der Feuchte in Prozent den Feuchterechner

(siehe Abschnitt 5.5). Unterscheiden sich die Ergebnisse des Feuchtegehalts um mehr als 0,3 %, müssen die Proben entsorgt werden. Die Kalibrierung ist zu wiederholen. Dies kann auf einen Fehler bei der Probennahme oder im Labor hindeuten.

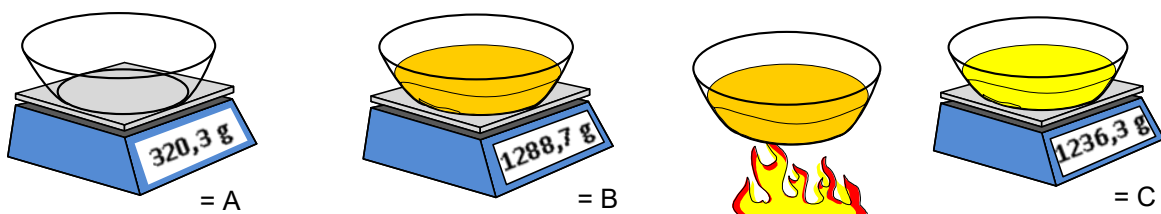
8. Ordnen Sie die durchschnittliche Feuchte der drei Proben dem unskalierten Mittelwert zu.
9. Wiederholen Sie diesen Prozess für weitere Kalibrierpunkte. Idealerweise sollten Kalibrierpunkte erfasst werden, die den vollen Feuchte-Arbeitsbereich des Materials repräsentieren.

Anleitungen zum Kalibrieren mit Hydro-Com finden Sie in der Hydro-Com-Bedienungsanleitung (HD0682).

Hinweis 1) Standards für das Testen von Aggregaten empfehlen für eine repräsentative Probe mindestens 20 kg des Materials (Partikelgröße 0–4 mm).

Hinweis 2) Standards für das Testen von Aggregaten empfehlen für eine repräsentative Probe eine Differenz des Feuchtegehalts von maximal 0,1 %.

5.5 Berechnen des Feuchtegehalts



$$\text{Feuchtegehalt} = \frac{(B-C)}{(C-A)} \times 100 \%$$

Beispiel

$$\text{Feuchtegehalt} = \frac{1288,7\text{g} - 1236,3\text{g}}{1236,2\text{g} - 320,3\text{g}} \times 100 \% = 5,7 \%$$

(Beachten Sie, dass sich die berechnete Feuchte in diesem Beispiel auf das Trockengewicht bezieht.)

6 Lineare Kalibrierung

Eine gute Kalibrierung wird durch das Analysieren von Proben und das Erheben von Messwerten über den vollen Feuchtegehalt des Materials erreicht. Dabei sollten so viele Punkte wie möglich gemessen werden, um eine höhere Genauigkeit zu erreichen. Die folgende Abbildung zeigt eine gute Kalibrierung mit hoher Linearität.

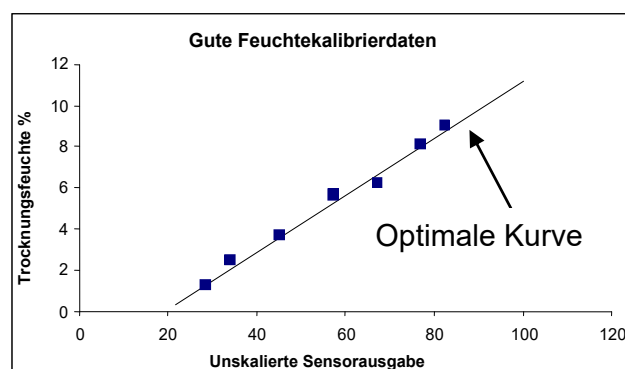


Abbildung 17: Beispiel für gute Materialkalibrierung

6.1 Ungenauigkeiten in der Kalibrierung sind unter folgenden Umständen wahrscheinlich:

- Verwendung einer zu geringen Probenmenge zum Messen des Feuchtegehalts.
- Verwendung einer zu geringen Anzahl von Kalibrierpunkten (nur 1 oder 2 Punkte).
- Die entnommene Probe entspricht nicht der Gesamtprobe.
- Es werden Proben mit ähnlichem Feuchtegehalt genommen (Abbildung 18, links). Es muss ein möglichst großer Feuchtebereich gegeben sein.
- Große Streuung der Messwerte, wie im folgenden Diagramm Abbildung 18 (rechts) dargestellt. Dies deutet gewöhnlich auf eine unzuverlässige bzw. uneinheitliche Probennahme („Austrocknung“) oder auf eine mangelhafte Sensorplatzierung mit unzureichendem Materialfluss hin.
- Die Mittelwertfunktion wurde nicht verwendet, deshalb ist kein repräsentativer Feuchtwert für die gesamte Charge verfügbar.

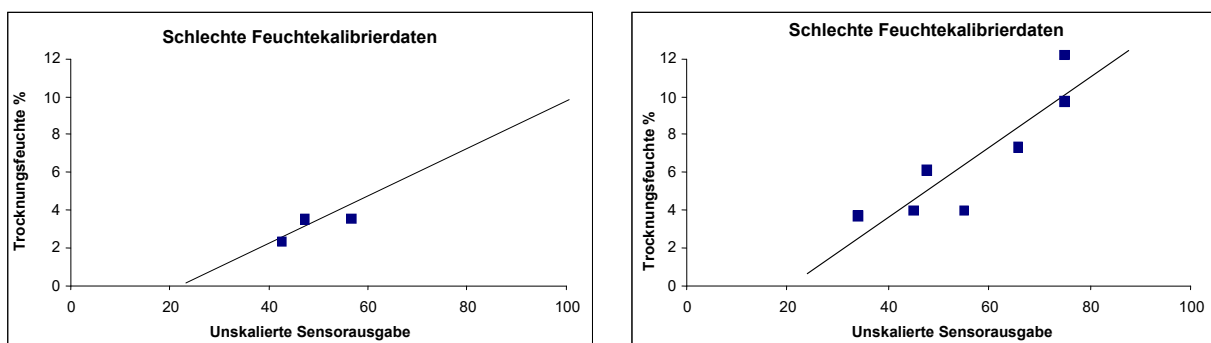


Abbildung 18: Beispiele für mangelhafte Kalibrierpunkte

7 Kalibrierung mittels quadratischer Gleichung

Mikrowellen-Feuchtesensoren von Hydronix können in den seltenen Fällen, in denen sich ein Material nicht linear verhält, eine quadratische Gleichung für die Kalibrierung verwenden. Für quadratische Gleichungen, bei denen die Kalibrierpunkte keine Gerade bilden, wird der Koeffizient A verwendet und eine optimale Kurve generiert (Abbildung 19). Folgende Gleichung wird verwendet:

$$\text{Feuchte \%} = A \times (\text{Unskalierter Wert})^2 + B (\text{Unskalierter Wert}) + C - D$$

Das gleiche Verfahren wird für lineare Kalibrierungen verwendet (siehe Seite 35) und ist für die Probennahme sowie zum Ermitteln des Feuchtegehalts des Materials in Prozent zu verwenden.

Umfassende Informationen zur Kalibrierung finden Sie in der Hydro-Com-Bedienungsanleitung (HD0682).

7.1 Gute/Mangelhafte Kalibrierungen auf Basis der quadratischen Gleichung

Eine gute Kalibrierung wird erreicht, wenn die Proben über den vollen Arbeitsbereich des Materials erhoben werden. Dabei sollten so viele Punkte wie möglich verwendet werden, um eine höhere Genauigkeit zu erreichen.

Abbildung 19 ist ein Beispiel für eine gute Kalibrierung. Alle Punkte liegen nahe der Kurve und die Punkte sind gut über den gesamten Feuchtebereich des Materials verteilt.

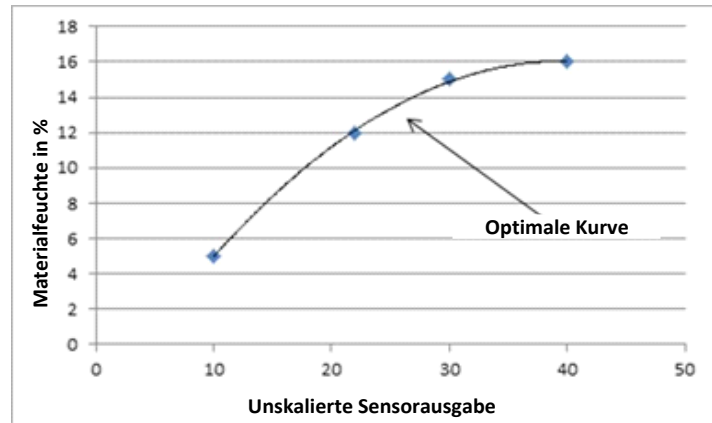


Abbildung 19: Beispiel für eine gute Kalibrierung auf Basis der quadratischen Gleichung

Abbildung 20 ist ein Beispiel für eine mangelhafte Kalibrierung. Es ist offensichtlich, dass die Kalibrierpunkte nicht nahe an der Kurve liegen. Dies deutet auf mögliche Fehler bei der Probenahme und im Labor hin. Diese Kalibrierung müsste wiederholt werden.

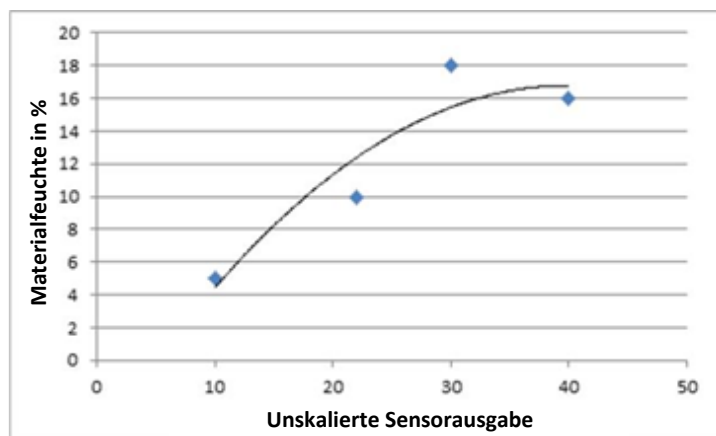


Abbildung 20: Beispiel für eine mangelhafte Kalibrierung auf Basis der quadratischen Gleichung

8 Kalibrieren eines Sensors in einem Mischer

Wenn ein Sensor in einen Mischer mit verschiedenen Materialien eingebaut wurde und zur Messung des Feuchtesatzes notwendig ist, ist es nicht immer möglich, ein Standard-Kalibrierungsverfahren anzuwenden. Dies ist insbesondere in der Betonproduktion wahr. Proben des fertigen, nassen Betons zu entnehmen und diese auszutrocknen, um den Feuchtesatz zu bestimmen, ist wegen der chemischen Reaktionen und der Sicherheitsaspekte nicht zuverlässig. Die folgende Methode kann verwendet werden, um in solchen Situationen eine Kalibrierung durchzuführen.

1. Um eine Kalibrierung im Mixer vorzunehmen, muss der Feuchtesatz aller trockenen Materialien unter Benutzung eines geeigneten Feuchtesensors oder unter Verwendung von Laboreinrichtungen berechnet werden.

(Beachten Sie, dass sich die berechnete Feuchte in diesem Beispiel auf das Trockengewicht bezieht.)

Sand = 950 kg bei 8 % Feuchte

Kies = 1.040 kg bei 2,5 % Feuchte

Zement = 300 kg bei 0 % Feuchte (Sollte immer 0 % sein)

2. Um den Wassergehalt des Materials zu bestimmen, muss das Trockengewicht mit Hilfe folgender Formel berechnet werden:

$$\text{Trockengewicht} = \frac{\text{Nassgewicht}}{(1 + \text{Feuchtesatz})} \quad (\text{Feuchtesatz: } 1 = 100 \%, 0.1 = 10 \%)$$

$$\text{Sand} \quad \frac{950}{1.08} = 879.63 \text{ kg}$$

$$\text{Steine} \quad \frac{1040}{1.025} = 1014.63 \text{ kg}$$

$$\text{Zement} \quad \frac{300}{1} = 300 \text{ kg}$$

$$\text{Trockengewicht gesamt} = 879,63 + 1014,63 + 300 = \mathbf{2194,26 \text{ kg}}$$

3. Das im Material enthaltene Wasser berechnen:

$$\text{Wassergehalt} = \text{Nassgewicht} - \text{Trockengewicht}$$

$$\text{Sand} = 950 - 879,63 = 70,37 \text{ kg}$$

$$\text{Steine} = 1040 - 1014,63 = 25,37 \text{ kg}$$

$$\text{Zement} = 300 - 300 = 0 \text{ kg}$$

$$\text{Aktuelle Wassermenge} = 70,37 + 25,37 + 0 = \mathbf{95,74 \text{ kg}}$$

4. Das Trockengewicht und der Wassergehalt werden dann zur Berechnung der prozentualen Materialfeuchte verwendet:

$$M\% = \frac{\text{Wasser gesamt}}{\text{Trockengewicht des Materials}} \times 100$$

$$M\% = \frac{95,74}{2194,26} \times 100 = \mathbf{4,36 \text{ \%}}$$

5. Um einen Kalibrierungspunkt zu erstellen, muss das trockene Material in den Mischer geladen und gründlich so lange gemischt werden, bis das Sensorsignal stabil ist, wodurch ein homogenes Gemisch erreicht wird. Zeichnen Sie den unskalierten Wert des Sensors auf, sobald das Signal stabil ist. In diesem Beispiel war der Wert 35 unskaliert.
6. Um einen zweiten Kalibrierungspunkt zu erstellen, fügen Sie eine bestimmte Wassermenge in den Mischer hinzu (in diesem Beispiel wurden 35 Ltr. hinzugefügt). Mischen Sie das Material gründlich so lange, bis das Sensorsignal wieder stabil ist. Zeichnen Sie den unskalierten Wert des Sensors auf. In diesem Beispiel ist es 46 unskaliert.

7. Berechnen Sie den Feuchtwert des Nassgemisches mit Hilfe folgender Gleichung:

$$\text{Wasser gesamt} = \text{Wasser des Trockenmaterials} + \text{zugegebenes Wasser}$$

$$\text{Wasser gesamt} = 95,74 + 35 = 130,74 \text{ Liter}$$

$$\text{Feuchtesatz} = \frac{\text{Wasser gesamt}}{\text{Trockengewicht des Materials}} \times 100$$

$$\text{Feuchtesatz} = \frac{130,74}{2194,26} \times 100 = \mathbf{5,96 \text{ \%}}$$

8. Die unskalierten Werte und der Feuchtesatz des Trocken- und Nassgemisches werden verwendet, um die Kalibrierung durchzuführen.

Die Kalibrierdaten für den Mischer sind:

FEUCHTESATZ	Unskaliert
4,36	35

5,96	46
------	----

9. Die Kalibrierdaten können in Hydro-Com oder Excel eingegeben werden, um die Kalibrierungskoeffizienten zu berechnen. Dies kann auch manuell, unter Verwendung folgender Formeln, geschehen:

$$B \text{ (Gradient)} = \frac{\text{Feuchte(nass)} - \text{Feuchte(trocken)}}{\text{Unskaliert(nass)} - \text{Unskaliert(trocken)}}$$

$$B = \frac{5,96 - 4,36}{46 - 35}$$

$$B = \frac{1,6}{11}$$

$$\mathbf{B = 0,145}$$

$$\text{Feuchtesatz} = B \times \text{Unskaliert} + C$$

$$\therefore C \text{ (offset)} = \text{Feuchtesatz} - (B \times \text{Unskaliert})$$

Unter Verwendung der Nass-Mischwerte:

$$C = 5,96 - (0,145 \times 46)$$

$$C = 5,96 - 6,67$$

$$\mathbf{C = -0,71}$$

10. Falls die Werte von B und C in den Sensor geladen werden, kann der Ausgang auf den Feuchtesatz konfiguriert werden.

Unter Verwendung der Werte für B und C in diesem Beispiel, falls der unskalierte Wert 58 beträgt:

$$\text{Feuchtesatz} = 0,145 \times 58 - 0,71$$

$$\text{Feuchtesatz} = 7,7 \%$$

Solange das Rezept und die Materialdosierung gleich bleiben, wird die Kalibrierung gültig sein.

9 Brixkalibrierung

Ausgewählte Sensoren können den Brixgehalt einer Flüssigkeit vom „Unskaliert“-Wert ableiten (siehe die technischen Daten in der Installationsanleitung des betreffenden Sensors für weitere Informationen). Der Wert gibt die Menge der gelösten Feststoffe in einer Flüssigkeit an und wird häufig in der Lebensmittelindustrie verwendet.

Die Brixberechnung unterscheidet sich von der für Feuchte verwendeten linearen Berechnung. Zum Erstellen einer Kalibrierkurve wird folgende Gleichung verwendet:

$$\text{Brix} = A - B \cdot e^{\left(\frac{C \cdot \text{us}}{100000}\right)} + \frac{D \cdot \text{us}^2}{1000}$$

„us“ bezeichnet den unskalierten Sensorwert. Diese Gleichung liefert eine Exponentialkurve.

Wenn Sensoren zum Messen des Brixwerts verwendet werden, müssen die Sensoren trotzdem für den überwachten Prozess kalibriert werden. Das Verfahren wird unten beschrieben.

1. Zum Kalibrieren des Sensors muss eine Reihe von „Unskaliert“-Werten den entsprechenden Brixwerten zugeordnet werden.
2. Für die Kalibrierung wird der „Gefiltert, unskaliert“-Wert aufgezeichnet und zum gleichen Zeitpunkt eine Probe des Materials genommen. Diese Probe sollte möglichst nah am

Sensor genommen werden. So wird sichergestellt, dass das als Probe entnommene Material wirklich dem entspricht, was der Sensor misst.

3. Wenn eine Probe für die Kalibrierung entnommen wird, muss das Material im Prozess fließen. Zeichnen Sie den „Gefiltert, unskaliert“-Wert des Sensors auf und nehmen Sie zum gleichen Zeitpunkt eine Probe des Materials mit der geeigneten Probennahmemethode.
4. Die Probe muss groß genug sein, damit verschiedene Labortests ausgeführt werden können. Die Laborergebnisse sollten verglichen werden, da Variationen in den Ergebnissen auf Fehler bei der Probennahme oder im Labor hindeuten.
5. Der aus den Laborergebnissen und dem „Gefiltert, unskaliert“-Wert gebildete Mittelwert liefert einen Kalibrierpunkt.
6. Wiederholen Sie die Schritte 3–5 für weitere Kalibrierpunkte. Idealerweise sollten Kalibrierpunkte erfasst werden, die den erwarteten Brixbereich des Materials vollständig abdecken.

Die Software Hydro-Com sollte verwendet werden, um die Kalibrierkoeffizienten zu berechnen und den Sensor mit der Kalibrierung zu aktualisieren.

9.1 Gute/Mangelhafte Brixkalibrierung

Eine gute Brixkalibrierung wird durch das Analysieren des Materials über den Arbeitsbereich erreicht. Für höhere Präzision ist eine gute Verteilung der Punkte erforderlich. Abbildung 21 zeigt eine gute Kalibrierung, bei der alle Punkte an der optimierten Kurve liegen.

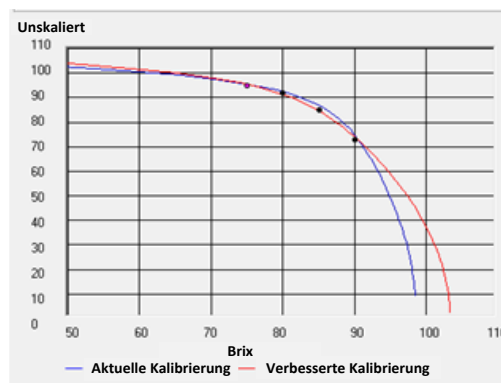


Abbildung 21: Beispiel für eine gute Brixkalibrierung

Abbildung 22 ist ein Beispiel für eine mangelhafte Brixkalibrierung, da nicht alle Punkte nah an der Kurve liegen.

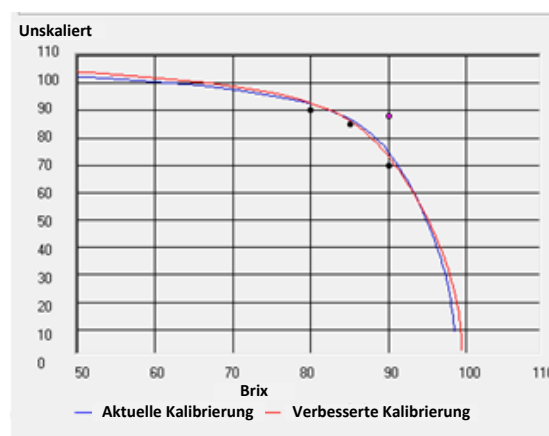


Abbildung 22: Beispiel für eine mangelhafte Brixkalibrierung

Weitere Informationen zur Verwendung von Hydro-Com enthält die Bedienungsanleitung (HD0682).

Der Sensor ist ein Präzisionsinstrument und in vielen Fällen genauer als andere Geräte oder für die Kalibrierung verwendete Probennahmetechniken. Für optimale Leistung ist sicherzustellen, dass die folgenden grundlegenden Richtlinien beim Einbau eingehalten werden und der Sensor mit geeigneten Filterparametern konfiguriert wird.

Die Sensorparameter für Filterung und Signalglättung sollten gemäß der Beschreibung in Kapitel 2, Abschnitt 5 eingestellt werden.

Durch Auswahl eines alternativen Messmodus (Kapitel 2, Abschnitt 8) kann ein besseres Ansprechverhalten erreicht werden. Zuvor muss aber die Leistung jedes Modus mit der Software Hydro-Com ermittelt werden.

1 Allgemeine Hinweise

- **Einschalten:** Der Sensor sollte sich mindestens 15 Minuten an die Umgebungsbedingungen anpassen, bevor Spannung angelegt wird.
- **Position:** Der Sensor muss Kontakt zu einer repräsentativen Materialprobe haben.
- **Fluss:** Der Sensor muss Kontakt zu einem konsistenten Materialfluss haben.
- **Material:** Wenn sich die Art oder Quelle des Materials ändert, kann sich dies auf den Feuchtemesswert auswirken.
- **Partikelgröße des Materials:** Wenn sich die Partikelgröße des gemessenen Materials ändert, kann sich dies auf das Fließverhalten des Materials bei gegebenem Feuchtegehalt auswirken. Eine Zunahme der feinen Materialien führt oft zu einer „Verfestigung“ des Materials bei gegebenem Feuchtegehalt. Diese Verfestigung darf nicht automatisch als verringerte Feuchte interpretiert werden. Der Sensor misst weiterhin die Feuchte.
- **Materialablagerung:** Materialablagerungen auf der Keramikstirnplatte vermeiden.

2 Routinemäßige Wartung

Stellen Sie sicher, dass die Keramikstirnplatte immer frei von Materialablagerungen ist.

Untersuchen Sie die Keramikstirnplatte auf Risse und Absplitterungen.



BEI WARTUNGSARBEITEN NICHT AUF DIE KERAMIKSTIRNFLÄCHE SCHLAGEN.

Die folgenden Tabellen enthalten eine Aufstellung typischer Fehler beim Einsatz des Sensors. Wenn Sie anhand dieser Informationen keine Lösung finden, wenden Sie sich an den technischen Support von Hydronix

1 Sensordiagnose

1.1 Symptom: Kein Ausgangssignal vom Sensor

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
Ausgangssignal vorhanden, aber nicht korrekt	Einfachen Test mit Hand auf Sensor durchführen	mA-Messwert im normalen Bereich (0–20 mA, 4–20 mA)	Sensor aus- und wieder einschalten
Keine Stromversorgung des Sensors	Gleichspannung im Verteiler	+15–30 VDC	Störung in der Stromversorgung/ Verdrahtung suchen
Sensor vorübergehend außer Funktion	Sensor aus- und wieder einschalten	Sensor funktioniert richtig	Stromversorgung prüfen
Kein Sensorsignal am Steuersystem	Sensorsignalstrom am Steuersystem messen	mA-Messwert im normalen Bereich (0–20 mA, 4–20 mA), abhängig vom Feuchtegehalt	Zum Verteiler führende Kabel prüfen
Kein Sensorausgangssignal am Verteiler	Sensorausgangssignallstrom an den Klemmen des Verteilers messen	mA-Messwert im normalen Bereich (0–20 mA, 4–20 mA), abhängig vom Feuchtegehalt	Sensor-Anschlussstifte kontrollieren
MIL-SPEC-Anschlussstifte des Sensors sind beschädigt	Sensorkabel abziehen und Stifte auf Beschädigung untersuchen	Stifte sind verbogen und können zurückgebogen werden, um den elektrischen Kontakt herzustellen	Sensorkonfiguration durch Anschluss an einen PC kontrollieren
Interner Fehler oder falsche Konfiguration	Sensor mithilfe der Software Hydro-Com und mit einem geeigneten RS485-Wandler mit einem PC verbinden	Digitaler RS485-Anschluss funktioniert. Konfiguration korrigieren	Digitaler RS485-Anschluss funktioniert nicht. Sensor zwecks Reparatur an Hydronix schicken

1.2 Symptom: Fehlerhafter Analogausgang

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
Verdrahtungsproblem	Verdrahtung am Verteiler und an der SPS	Zur korrekten Verkabelung sollten verdrehte Adernpaare auf der gesamten Strecke zwischen Sensor und SPS verwendet werden.	Mit dem unter „Technische Daten“ angegebenen Kabel verdrahten
Sensoranalogausgang fehlerhaft	Analogausgang von der SPS trennen und mit Amperemeter messen	mA-Messwert im normalen Bereich (0–20 mA, 4–20 mA)	Sensor an einen PC anschließen und Hydro-Com ausführen. Analogausgang auf der Diagnoseseite prüfen. mA-Ausgang auf bekannten Wert setzen und mit einem Amperemeter prüfen
Analogeingangskarte der SPS fehlerhaft	Analogausgang von der SPS trennen und Sensor-Analogausgang mit Amperemeter messen	mA-Messwert im normalen Bereich (0–20 mA, 4–20 mA)	Analogeingangskarte austauschen

1.3 Symptom: Keine Kommunikation zwischen Computer und Sensor

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
Keine Stromversorgung des Sensors	Gleichspannung im Verteiler	+15–30 VDC	Störung in der Stromversorgung/ Verdrahtung suchen
RS485 falsch mit dem Wandler verdrahtet	Auf richtige Verdrahtung und Richtung der A- und B-Signale des Wandlers achten	RS485-Wandler richtig verdrahtet	PC-COM-Port Einstellungen prüfen
Falscher COM-Port in Hydro-Com ausgewählt	Richtiger COM-Port in Hydro-Com ausgewählt	Zum richtigen COM-Port umschalten	Im Geräte-Manager des PC die dem Port tatsächlich zugewiesene COM-Port-Nummer ermitteln
Die Adresse wurde mehreren Sensoren zugewiesen	Jeder Sensor muss separat verbunden werden	Sensor wird an einer Adresse gefunden. Diesem Sensor eine neue Nummer zuweisen und den Vorgang	Andere RS485-RS232/USB-Schnittstelle verwenden, sofern verfügbar

		für alle Sensoren im Netzwerk wiederholen	
--	--	---	--

1.4 Symptom: Nahezu konstanter Feuchtemesswert

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
Silo leer oder Sensor freigelegt	Sensor von Material bedeckt	100 mm Material-Mindesttiefe	Silo befüllen
Material hängt im Silo	Material hängt nicht über dem Sensor	Gleichmäßiger Materialfluss über die Sensorplatte, wenn das Gatter offen ist	Suchen Sie nach Ursachen für unregelmäßigen Materialfluss. Sensor neu positionieren, wenn das Problem weiter auftritt
Materialablagerungen auf der Sensorplatte	Ablagerungen wie getrocknetes Festmaterial auf der Keramikstirnplatte	Der Materialfluss sollte die Keramikstirnplatte sauber halten	Prüfen, ob der Winkel der Keramik zwischen 30 und 60 Grad liegt. Ändern Sie die Sensorposition, wenn das Problem weiter auftritt
Falsche Eingangskalibrierung im Steuersystem	Steuersystem-Eingangsbereich	Steuersystem akzeptiert den Ausgangsbereich des Sensors	Steuersystem modifizieren oder Sensor neu konfigurieren
Sensor im Alarmzustand: 0 mA für den Bereich 4–20 mA	Feuchtegehalt des Materials durch Ofentrocknung	Muss im Arbeitsbereich des Sensors liegen	Sensorbereich und/oder -kalibrierung einstellen
Störungen von Mobiltelefonen	Verwendung von Mobiltelefonen in unmittelbarer Umgebung des Sensors	Keine Funkfrequenzquellen in der Nähe des Sensors	Verwendung im Umkreis von 5 m zum Sensor unterbinden
„Mittelwert/Halt“-Schalter wurde nicht betätigt	Signal an Digitaleingang anlegen	Feuchtemesswert sollte sich ändern	Mit der Hydro-Com-Diagnosefunktion verifizieren
Keine Stromversorgung des Sensors	Gleichspannung im Verteiler	+15–30 VDC	Störung in der Stromversorgung/Verdrahtung suchen
Kein Sensorsignal am Steuersystem	Sensorsignalstrom am Steuersystem messen	Abhängig vom Feuchtegehalt	Zum Verteiler führende Kabel prüfen
Kein Sensorausgangssignal am Verteiler	Sensorausgangssignalstrom an den Klemmen des	Abhängig vom Feuchtegehalt	Sensor-Ausgangskonfiguration prüfen

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
	Verteilern messen		
Sensor wurde heruntergefahren	Strom für 30 Sekunden trennen und erneut versuchen oder Strom- aufnahme messen	Im Normalbetrieb 70–150 mA	Prüfen, ob die Betriebstemperatur im angegebenen Bereich liegt
Interner Fehler oder falsche Konfiguration	Sensor ausbauen, keramische Stirnplatte mit Wasser reinigen und anschließend trocknen; danach Messwert prüfen: (a) mit sauberer Keramikstirnplatte und (b) mit einer fest auf die Keramikstirnplatte gedrückten Hand.	Messwert muss sich in einem sinnvollen Bereich ändern	Betrieb mit der Hydro-Com-Diagnosefunktion verifizieren

1.5 Symptom: Inkonsistente oder unbeständige Messwerte, die den Feuchtegehalt nicht wiedergeben

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
Verunreinigung auf dem Sensor	Verunreinigungen wie Reinigungstücher, die über der Sensorstirnplatte hängen	Der Sensor muss immer frei von Verunreinigungen sein	Materiallagerung verbessern. Oben auf den Silos und Mischerladeöffnungen Maschendrahtgitter anbringen
Material hängt im Silo	Material hängt über dem Sensor	Gleichmäßiger Materialfluss über die Sensorplatte, wenn das Gatter offen ist	Ursachen für unregelmäßigen Materialfluss ermitteln Sensor neu positionieren, wenn das Problem weiter auftritt
Materialablagerungen auf der Sensorplatte	Ablagerungen wie getrocknetes Festmaterial auf der Keramikstirnplatte	Der Materialfluss sollte die Keramikstirnplatte immer sauber halten	Winkel der Keramik auf 30–60 Grad ändern. Sensor neu positionieren, wenn das Problem weiter auftritt
Fehlerhafte Kalibrierung	Sicherstellen, dass die Kalibrierwerte für den Arbeitsbereich geeignet sind	Kalibrierwerte erstrecken sich über den gesamten Bereich und verhindern eine Extrapolation	Weitere Kalibriermessungen durchführen
Eisbildung im Material	Materialtemperatur	Kein Eis im Material	Sensor misst

Mögliche Erklärung	Prüfung	Erforderliches Resultat	Erforderliche Maßnahmen
			nicht in Eis
„Mittelwert/Halt“-Signal wird nicht verwendet	Steuersystem berechnet Chargen-Durchschnittswerte	Die „Durchschnittliche Feuchte“-Messwerte müssen in Anwendungen verwendet werden, bei denen Chargen gewogen werden	Je nach Anforderung Steuersystem modifizieren und/oder Sensor neu konfigurieren
Falsche Verwendung des „Mittelwert/Halt“-Signals	„Mittelwert/Halt“-Eingang arbeitet, während der Hauptfluss von Material aus dem Silo stattfindet	„Mittelwert/Halt“ darf nur während des Hauptflusses aktiv sein, nicht während der Feindosierung	Einstellungen ändern, um den Hauptfluss in die Messung ein- und die Feindosierung aus der Messung auszuschließen
Ungeeignete Sensorkonfiguration	„Mittelwert/Halt“-Eingang benutzen. Sensorverhalten beobachten	Der Ausgang sollte bei ausgeschaltetem „Mittelwert/Halt“-Eingang konstant und bei eingeschaltetem Eingang variabel sein	Sensorausgang richtig für die Anwendung konfiguriert
Unzureichende Erdverbindungen	Erdverbindungen von Metallteilen und Kabeln	Erdpotenzialdifferenzen sind zu minimieren	Potenzialausgleich für Metallteile sicherstellen

1.6 Sensorausgangswerte

	Gefiltert, unskaliert (Näherungswerte)			
	RS485	4–20 mA	0–20 mA	0–10 V
Sensor liegt frei	0	4 mA	0 mA	0 V
Hand auf Sensor	75–85	16–17,6 mA	15–17 mA	7,5–8,5 V

F: Hydro-Com findet keine Sensoren

A: Wenn mehrere Sensoren mit dem RS485-Netzwerk verbunden sind, muss jeder eine eigene Adresse erhalten. Kontrollieren, ob der Sensor richtig angeschlossen ist, mit 15–30 VDC gespeist wird und die RS485-Drähte über einen RS232-RS485- oder USB-RS485-Wandler an den PC angeschlossen wurden. Mit Hydro-Com kontrollieren, ob der richtige COM-Port gewählt ist.

F: Wie oft muss der Sensor kalibriert werden?

A: Eine Neukalibrierung ist nur dann erforderlich, wenn sich die Korngröße des Materials erheblich verändert oder ein Material anderer Herkunft verwendet wird. Es ist jedoch sinnvoll, regelmäßig Proben vor Ort zu nehmen (siehe „Einführung in die Materialkalibrierung“ auf Seite 31), um zu bestätigen, dass die Kalibrierung noch gültig und präzise ist. Diese Daten in eine Liste eintragen und mit den Sensorwerten vergleichen. Liegen die Punkte ungefähr auf der Kalibrierkurve, kann die Kalibrierung als gut betrachtet werden. Ergibt sich dagegen ein beständiger Unterschied, ist eine Neukalibrierung erforderlich.

F: Muss der Sensor nach einem Austausch neu kalibriert werden?

A: Normalerweise nicht, sofern der Sensor exakt an derselben Position montiert wird. Kopieren Sie die Kalibrierdaten für das Material in den neuen Sensor, damit die Feuchtemesswerte identisch sind. Es ist sinnvoll, die Kalibrierung durch eine Probennahme (siehe „Einführung in die Materialkalibrierung“ auf Seite 31) zu verifizieren und diesen Kalibrierpunkt zu prüfen. Liegt er nahe oder auf der Kalibrierkurve, kann die Kalibrierung als gut betrachtet werden.

F: Was muss ich tun, wenn die Feuchte im Material am Tag der Kalibrierung etwas variiert?

A: Nur Sand (nur HP04)

Wurden mehrere Proben getrocknet und haben sich nur geringe Variationen der Feuchtwerte ergeben (1–2 %), erhalten Sie durch Bildung eines Durchschnittswerts aus den unskalierten Messwerten und den Feuchtwerten nach Ofentrocknung einen guten Kalibrierpunkt. Mit Hydro-Com können Sie diese Kalibrierung verwenden, bis weitere Punkte ermittelt werden können. Liegen die Feuchteschwankungen über 2 %, muss eine weitere Probennahme erfolgen, um die Kalibrierung durch Hinzufügen weiterer Punkte präziser zu gestalten.

F: Muss ich bei einem Wechsel der Materialart neu kalibrieren?

A: Ja, Sie müssen für jede Materialart kalibrieren.

F: Welche Ausgangsvariable sollte ich verwenden?

A: Dies hängt davon ab, ob die Kalibrierung im Sensor oder im Steuersystem gespeichert und ob der Digitaleingang zur Mittelwertbildung verwendet wird. Weitere Informationen finden Sie unter „Einrichten des Analogausgangs“ auf Seite 15.

F: Die Kalibrierpunkte unterscheiden sich sehr stark. Ist das ein Problem? Was kann ich tun, um die Kalibrierung zu verbessern?

A: Wenn Sie weit gestreute Punkte erhalten, durch die Sie keine gerade Linie ziehen können, besteht ein Problem mit dem Probennahmeverfahren. Achten Sie darauf, dass der Sensor richtig im Materialfluss platziert ist. Bei richtiger Lage des Sensors und Probennahme gemäß Anleitung auf Seite 35 dürfte dies nicht passieren. Verwenden Sie einen „Mittelw., unskal.“-Wert für die Kalibrierung. Der Mittelungszeitraum kann entweder über den Eingang „Mittelwert/Halt“ oder über die Funktion „Manuelle Mittelwertbildung“ eingestellt werden. Weitere Informationen finden Sie in der Hydro-Com Bedienungsanleitung (HD0682).

F: Die Sensormesswerte fluktuieren sehr stark und sind nicht mit den Änderungen der Materialfeuchte konsistent. Woran liegt das?

A: Material kann sich im Materialfluss auf dem Sensor ablagern. Wenn sich Material auf dem Sensor ablagert, misst der Sensor bei geänderter Feuchtigkeit nur das abgelagerte Material, sodass der Messwert konstant bleibt. Der Messwert kann konstant bleiben, bis sich die Ablagerung auflöst und neues Material über die Sensorfläche fließen kann. Dies würde eine plötzliche Änderung der Messwerte verursachen. Dies kann kontrolliert werden, indem Sie gegen die Seite des Silos schlagen, um das Material zu lösen. Anschließend die Messwerte erneut kontrollieren. Auch den Einbauwinkel des Sensors prüfen. Der Keramiksensor muss in einem Winkel stehen, der einen kontinuierlichen Materialfluss über die Sensorstirnplatte ermöglicht. In Behältern montierte Sensoren weisen auf dem Etikett auf der Rückseite zwei Linien auf, die den Winkel angeben, in dem der Sensor im Verhältnis zum Materialfluss platziert werden muss. Eine korrekte Ausrichtung ist gegeben, wenn eine der Linien parallel zum Materialfluss verläuft.

F: Wirkt sich der Sensormesswinkel auf den Messwert aus?

A: Eine Änderung des Sensorwinkels kann sich auf die Messwerte auswirken. Dies geschieht aufgrund der unterschiedlichen Dichte des an der Messfläche vorbeifließenden Materials. In der Praxis haben kleine Winkeländerungen nur einen unbedeutenden Einfluss auf die Messwerte. Dagegen wirkt sich eine größere Winkeländerung (> 10 Grad) auf die Messwerte aus und die Kalibrierung verliert ihre Gültigkeit. Aus diesem Grund muss ein Sensor in exakt demselben Winkel wieder eingebaut werden.

F: Warum zeigt der Sensor einen negativen Feuchtwert an, wenn der Mischer leer ist?

A: Der unskalierte Wert für Luft ist geringer als der unskalierte Wert für 0 % Feuchte im Material. Daher ergibt sich ein negativer Feuchtwert.

F: Wie lang darf das Kabel höchstens sein?

A: Die vollständigen technischen Daten enthält die Installationsanleitung des betreffenden Sensors.

1 Querverweise auf andere Dokumente

Dieser Abschnitt listet alle Dokumente auf, auf die in dieser Bedienungsanleitung verwiesen wird. Es kann hilfreich sein, die genannten Dokumente beim Lesen dieser Bedienungsanleitung zur Hand zu haben.

Nummer des Dokuments	Titel
HD0682	Hydro-Com-Bedienungsanleitung
HD0675	Hydro-Probe- und Hydro-Probe XT-Installationsanleitung
HD0676	Hydro-Mix-Installationsanleitung
HD0677	Hydro-Probe Orbiter-Installationsanleitung
HD0678	Hydronix-Feuchtesensor – Anleitung zur elektrischen Installation
EN0077	Moisture Control Methods for Batching
EN0078	Integrating Hydro-Mix and Hydro-Probe Sensors in a Grain Duct
EN0079	HP04 Sensor Factory Default Parameters
EN0080	XT02 Sensor Factory Default Parameters
EN0081	HM08 Sensory Factory Default Parameters
EN0082	ORB3 Sensor Factory Default Parameters
HD0881	Hydronix Microwave Moisture Sensor Modbus RTU Protocol Register Mapping (Register-Mapping für das Modbus-RTU-Protokoll für den Mikrowellen-Feuchtesensor HD0881 von Hydronix)

Index

Alarme		Daten speichern	33
Alarmmodus	20	Gut/Schlecht.....	37
Oberer Grenzwert.....	19	Gute/Mangelhafte Kalibrierungen auf Basis der quadratischen Gleichung	38
Unterer Grenzwert.....	19	Im Mischer.....	39
Analogausgang	13, 15	Im Sensor.....	34
Anstiegszeitfilter	21	Im Steuersystem	34
Auslass.....	15	Verfahren	35
Auto-Track.....	19	Konfiguration.....	13
Beh. leer:.....	19	Messmodi.....	26
Brix	41	Messtechnik	13
Dämpfungszeit	21	Mittelw., unskal	16
Daten ungültig	19	Mittelwert/Halt	17
Digitaleingänge/-ausgang	17	Mittelwertbildungsparameter.....	20
Feuchte		Oberer Grenzwert	Siehe Alarme
Negativ	52	Parameter	
Oberfläche	33	Mittelwertbildung	20
Feuchte/Temperatur:.....	18	Proben	
Feuchtegehalt	37	Internationale Normen	36
Filter		Rohfeuchte.....	21
Anstiegszeit	21	Rohwert, unskaliert	21
Filterung	20	Saturated Surface Dry	Siehe SSD
Filterzeit.....	21	Sekundärprotokoll	
Freie Feuchte	33	Modbus-Konfiguration	30
Gefiltertes Signal.....	25	SSD.....	33
Gesamtfeuchte	33	Unterer Grenzwert	Siehe Alarme
Hydro-Com	15, 51	Wasserabsorptionswert	33
Kalibrierung	51		
Brix	41		